



**Турникет тумбовый  
электромеханический**  
**PERCo-TV01**  
**Руководство  
по эксплуатации**



**Турникет  
тумбовый  
электромеханический  
*PERCo-TB01***

Руководство  
по эксплуатации

**СОДЕРЖАНИЕ**

<b>1. НАЗНАЧЕНИЕ.....</b>	<b>3</b>
<b>2. УСЛОВИЯ ЭКСПЛУАТАЦИИ.....</b>	<b>3</b>
<b>3. ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ.....</b>	<b>3</b>
<b>4. КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ.....</b>	<b>4</b>
4.1. СТАНДАРТНЫЙ КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ .....	4
4.2. ДОПОЛНИТЕЛЬНОЕ ОБОРУДОВАНИЕ И ДОПОЛНИТЕЛЬНЫЕ МОНТАЖНЫЕ ПРИНАДЛЕЖНОСТИ .....	4
<b>5. УСТРОЙСТВО И РАБОТА.....</b>	<b>5</b>
5.2. Устройство ТВ01 .....	5
5.3. Устройства для управления ТВ01 .....	9
5.4. Входные сигналы при автономном управлении ТВ01 и их параметры .....	10
5.5. Режимы управления ТВ01 .....	12
5.6 Управление турникетом с помощью пульта управления .....	13
5.7 Управление турникетом с помощью устройства радиоуправления .....	14
5.8 Управление турникетом с помощью контроллера СКУД .....	14
5.9 Дополнительные устройства, подключаемые к турникуту .....	14
5.10 Механическая разблокировка турникета .....	15
5.11 Нештатные ситуации в работе турникета и реакция на них .....	15
<b>6. МАРКИРОВКА И УПАКОВКА.....</b>	<b>16</b>
<b>7. МЕРЫ БЕЗОПАСНОСТИ.....</b>	<b>16</b>
7.1. Меры безопасности при монтаже .....	16
7.2. Меры безопасности при эксплуатации .....	17
<b>8. ИНСТРУКЦИЯ ПО МОНТАЖУ .....</b>	<b>17</b>
8.1. Особенности монтажа.....	17
8.2. Инструмент и оборудование, необходимые для монтажа .....	18
8.3. Длины кабелей.....	18
8.4. Порядок монтажа .....	18
8.5. Подключение считывателей к СКУД .....	21
<b>9. ЭКСПЛУАТАЦИЯ.....</b>	<b>22</b>
9.1. Общие указания .....	22
9.2. Включение ТВ01 .....	22
9.3. Режимы работы турникета при импульсном режиме управления.....	23
9.4 Режимы работы ТВ01 при потенциальном режиме управления .....	24
9.4 Режим работы турникета под управлением СКУД .....	25
9.5. Возможные неисправности .....	25
<b>10. ДЕЙСТВИЯ В НЕШТАТНЫХ СИТУАЦИЯХ .....</b>	<b>26</b>
10.1. Использование преграждающих планок Антипаника .....	26
10.2. Механическая разблокировка ТВ01 .....	27
<b>11. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ .....</b>	<b>27</b>
<b>12. ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ И ХРАНЕНИЕ .....</b>	<b>29</b>
<b>13. ГАРАНТИЙНЫЕ ОБЯЗАТЕЛЬСТВА PERCO .....</b>	<b>29</b>
<i>ПРИЛОЖЕНИЕ А .....</i>	<i>31</i>
<i>ПРИЛОЖЕНИЕ Б .....</i>	<i>35</i>
<i>ПРИЛОЖЕНИЕ В .....</i>	<i>37</i>
<i>ПРИЛОЖЕНИЕ Г .....</i>	<i>38</i>

**Уважаемые покупатели!**

PERCo благодарит Вас за выбор тумбового электромеханического турникета нашего производства. Сделав этот выбор, Вы приобрели качественное изделие, которое, при соблюдении правил монтажа и эксплуатации, прослужит Вам долгие годы.

**Руководство по эксплуатации турникета тумбового электромеханического PERCo-TB01** (далее — *Руководство*) содержит сведения по транспортированию, хранению, монтажу, эксплуатации и техническому обслуживанию указанного изделия. Монтаж изделия должен проводиться лицами, полностью изучившими данное *Руководство*.

Принятые в *Руководстве* сокращения и условные обозначения:

- СКУД – система контроля и управления доступом;

## **1. НАЗНАЧЕНИЕ**

1.1 **Турникет тумбовый электромеханический PERCo-TB01** (далее – TB01) предназначен для организации прохода на территорию объекта сотрудников по постоянным пропускам на основе бесконтактных карт.

1.2 Количество TB01, необходимое для обеспечения быстрого и удобного прохода людей, рекомендуется определять, исходя из пропускной способности TB01 (см. раздел 3). Изготовителем рекомендуется устанавливать по одному TB01 на каждые 500 человек, работающих в одну смену, или из расчета пиковой нагрузки 30 человек в минуту.

## **2. УСЛОВИЯ ЭКСПЛУАТАЦИИ**

2.1 TB01 по устойчивости к воздействию климатических факторов соответствует условиям УХЛ 4 по ГОСТ 15150 (для эксплуатации в помещениях с искусственно регулируемыми климатическими условиями).

2.2 Эксплуатация TB01 разрешается при температуре окружающего воздуха от плюс 1 до плюс 40°C и относительной влажности воздуха до 60% при 20°C.

## **3. ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ**

Напряжение питания постоянного тока, В .....	12±1,2
Потребляемая мощность, Вт, не более .....	20
Ток потребления максимальный, А, не более .....	1,5
Пропускная способность в режиме однократного прохода, чел/мин. ....	30
Пропускная способность в режиме свободного прохода, чел/мин. ....	60
Ширина зоны прохода, мм.....	500
Усилие поворота преграждающей планки, не более, кг .....	3,5
Количество считывающих устройств, шт. ....	2
Дальности считывания кода при номинальном напряжении питания, см, не менее:	
для карт HID .....	6
для карт EM-Marin.....	8
Длина кабеля пульта управления <sup>1</sup> , м.....	не менее 6,6
Габаритные размеры пульта управления	
(длина x ширина x высота), мм .....	120x80x21

<sup>1</sup> Максимальная длина кабеля пульта управления 30 м (поставляется под заказ).

# Руководство по эксплуатации

Масса пульта управления (нетто), не более, кг.....	0,2
Степень защиты оболочки.....	IP41 по EN 60529
Класс защиты от поражения электрическим током .....	III по ГОСТ Р МЭК335-1-94
Средняя наработка на отказ, проходов, не менее .....	2000000
Средний срок службы, лет .....	8
Габаритные размеры TB01 с установленными преграждающими планками (длина x ширина x высота), мм .....	1050x684x1030
Масса TB01 (нетто), кг, не более.....	68

## 4. КОМПЛЕКТ ПОСТАВКИ

### 4.1. Стандартный комплект поставки

#### Основное оборудование:

стойка PERCo-TB01, шт. ....	1
планка преграждающая (в прайс-листе планки идут отдельной позицией и приобретаются отдельно, тип планок выбирается Покупателем при заказе турникета), шт.....	3
ключ замка крышки стойки, шт.....	2
ключ замка механической разблокировки, шт.....	2
ключ замка заглушки турникета, шт. ....	2
пульт управления с кабелем длиной <i>не менее 6,6 м</i> , шт.....	1
перемычка (джампер), шт. ....	2

#### Сборочно-монтажные принадлежности:

площадка самоклеющаяся, шт.....	3
стяжка неоткрывающаяся 100 мм .....	6

#### Запасные части

пружины, шт.....	2
------------------	---

#### Эксплуатационная документация:

руководство по эксплуатации, экз.....	1
паспорт, экз. .....	1

#### Упаковка:

ящик транспортировочный, шт.....	1
----------------------------------	---

### 4.2. Дополнительное оборудование и дополнительные монтажные принадлежности

4.2.1 В дополнение к стандартному комплекту поставки по отдельному заказу может быть поставлено дополнительное оборудование и дополнительные монтажные принадлежности.

#### 4.2.2 Дополнительное оборудование:

- источник питания, шт.....
- устройство радиоуправления, шт.....
- датчик контроля зоны прохода и сирена .....

#### 4.2.3 Дополнительные монтажные принадлежности:

- анкер PFG IR 10-15 (фирма «SORMAT», Финляндия), шт. ....

**Примечание – Технические данные дополнительного оборудования приведены в эксплуатационной документации, поставляемой с указанным оборудованием.**

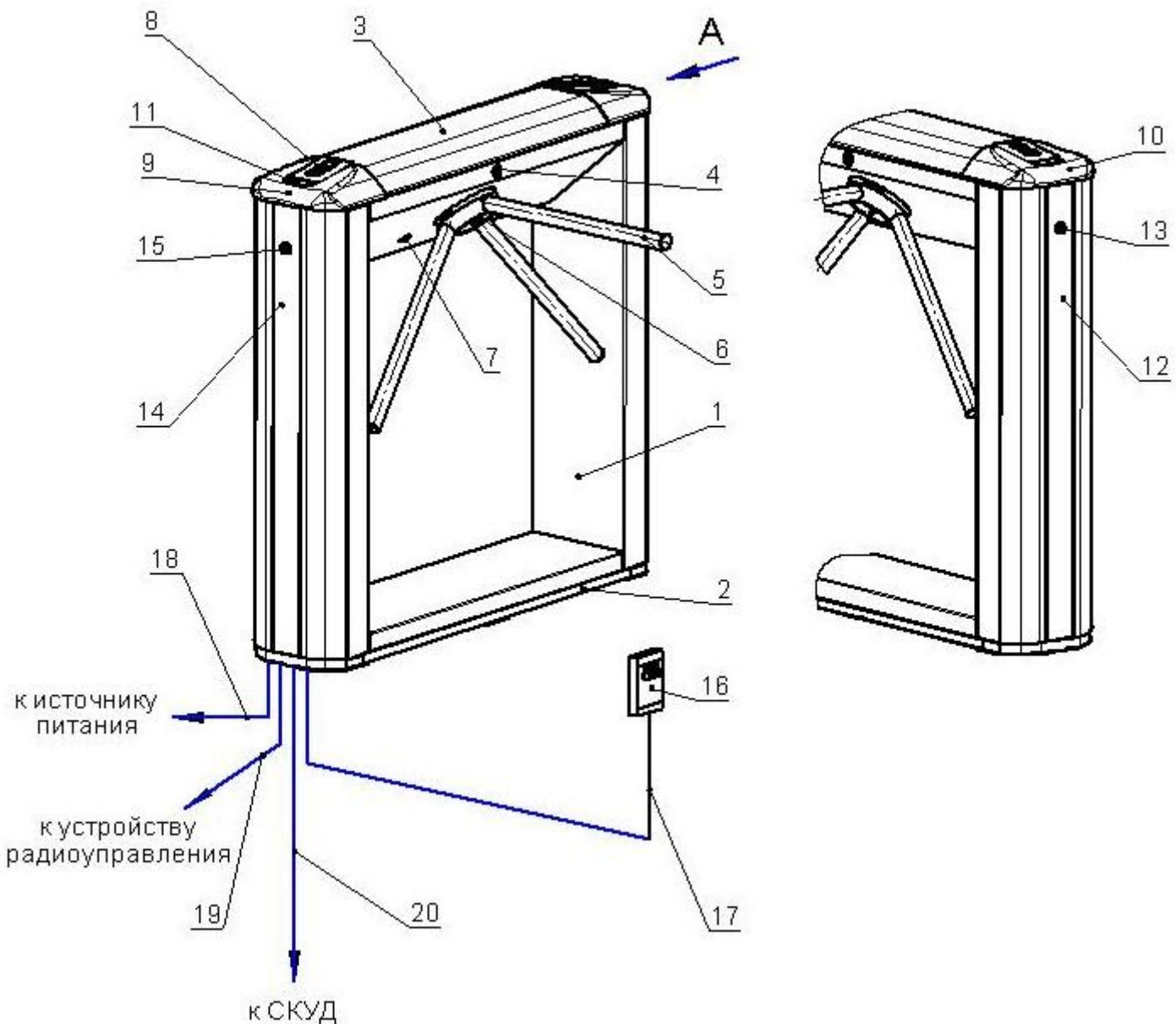
## 5. УСТРОЙСТВО И РАБОТА

### 5.1 Основные особенности

- TB01 может работать как автономно — при управлении от пульта управления или устройства радиоуправления, так и в качестве элемента СКУД — при управлении от считывателей (при поднесении к ним карт доступа).
- На TB01 подается безопасное для человека напряжение питания — не более 14 В.
- TB01 имеет низкое энергопотребление — не более 20 Вт.
- При выключении питания оба направления прохода остаются в том состоянии, в котором они были на момент выключения: в закрытом, если данное направление было закрыто на момент выключения, или в открытом, если данное направление было открыто на момент выключения.
- Механизмворота обеспечивает автоматическийворотпреграждающихпланокдоисходногоположенияпослекаждогопрохода.
- Демптирующее устройство обеспечивает плавную бесшумнуюработумеханизмаворота.
- В механизме ворота установлены оптические датчики контроля поворота преграждающих планок, позволяющие корректно фиксировать факт прохода.
- В стойку TB01 встроен замок механической разблокировки, позволяющий в случае необходимости разблокировать ее с помощью ключа и обеспечить свободный поворот преграждающих планок.
- При установке в ряд нескольких TB01 их стойки формируют зону прохода, позволяя обойтись без установки дополнительных ограждений.
- На торцевых крышках расположены мнемонические индикаторы считывателей бесконтактных карт, установленных внутри торцевых крышек.
- TB01 может использоваться в составе комплексной проходной совместно с турникетом TBC01 (со встроенным картоприёмником), когда требуется одна линия изъятия разовых карт доступа, поскольку TB01 имеет аналогичный дизайн и установочные размеры.

### 5.2. Устройство TB01

5.2.1 Устройство TB01 показано на рисунке 1. Номера позиций в тексте Руководства указаны в соответствии с рисунком 1.



**Рисунок 1 — Устройство ТВ01**

— стандартный комплект поставки:

1 — каркас; 2 — основание; 3 — крышка; позиции 1-3 образуют стойку;  
4 — замок крышки; 5 — планка преграждающая; 6 — крышка, закрывающая места крепления преграждающих планок; 7 — замок механической разблокировки;  
8 — блок индикации; 9,10 — крышки торцевые со считывателями; 11- заглушка;  
12,14 — заглушка стойки;13,15 — замок заглушки; 16 — пульт управления;  
17 — кабель пульта управления;

— не входят в стандартный комплект поставки:

18 — кабель питания; 19 — кабель устройства радиоуправления, 20 — кабель подключения к СКУД.

ТВ01 состоит из стойки с установленной в нее платой встроенной электроники, двумя считывателями, трёх преграждающих планок и пульта управления (см. рисунок 1, позиции 1-3, 5 и 16).

Стойка крепится к полу четырьмя анкерами через отверстия в основании (2). Габаритные размеры ТВ01 показаны на рисунке 2.

Внутри стойки расположены: узел вращения, состоящий из устройства доворота (толкатель, пружины и ролик), механизма управления с оптическими датчиками поворота преграждающих планок и блокирующим устройством, а также замка механической разблокировки (7). Кроме того, на узле вращения установлен поворотный механизм, в состав которого входят: демпфирующее устройство, кольцо контрольное и планшайба; места крепления преграждающих планок к поворотному механизму закрываются крышкой (6). На торцевых поверхностях стойки турникета устанавливаются заглушки (12,14), зафиксированные замком (13,15).

Доступ к внутренним элементам стойки осуществляется через крышку (3), которая является съемной; в рабочем состоянии TB01 замок крышки (4) закрыт.

5.2.2 Для информирования о текущем состоянии TB01 на обоих торцах стойки расположены блоки индикации (8), под каждым из которых с внутренней стороны находится встроенный считыватель для считывания карт доступа. Блок индикации имеет три мнемонических индикатора:

- зелёный индикатор разрешения прохода;
- жёлтый индикатор предъявления карты;
- красный индикатор запрета прохода.

5.2.3 Внутри стойки расположен кронштейн с установленной платой *PERCo-CLB110* и клеммами для подключения внешних устройств. К плате *PERCo-CLB110* подключаются пульт управления, выходы СКУД, устройство радиоуправления (при его использовании), датчик контроля зоны прохода (опционально), система аварийной разблокировки турникета. На клеммы подключения внешних устройств выведены линии подключения источника питания, линии сигналов считывателей. Подключение внешних устройств производится в соответствии со схемой подключения TB01 и дополнительного оборудования (см. рисунок А.1 Приложения А). Электрические соединения внутри турникета приведены на рисунке А.2 Приложения А. Плата *PERCo-CLB110* изображена на Рисунке 3.

5.2.4 Пульт управления выполнен в виде небольшого настольного прибора в корпусе из ударопрочного АБС пластика и предназначен для задания и индикации режимов работы при ручном управлении TB01. Пульт управления подключается к плате *PERCo-CLB110* гибким многожильным кабелем (17) через клеммную колодку "XT1.L" (см. рисунок 3).

На лицевой панели пульта управления расположены три кнопки для задания режимов работы TB01. Над кнопками расположены индикаторы. Средняя кнопка *STOP* (далее — кнопка "Запрет прохода") предназначена для переключения TB01 в режим "Запрет прохода". Левая и правая кнопки (далее — кнопки "Разрешение прохода") предназначены для разблокировки TB01 в выбранном направлении. Изменить ориентацию пульта управления относительно установки стойки TB01 (если на месте установки стойка обращена к оператору не лицевой, а тыльной стороной) можно, поменяв местами провода от пульта управления, подключаемые на контакты *Unlock A* и *Unlock B* а также *Led A* и *Led B* соответственно (рисунок 3 и рисунок А.1 Приложения А).

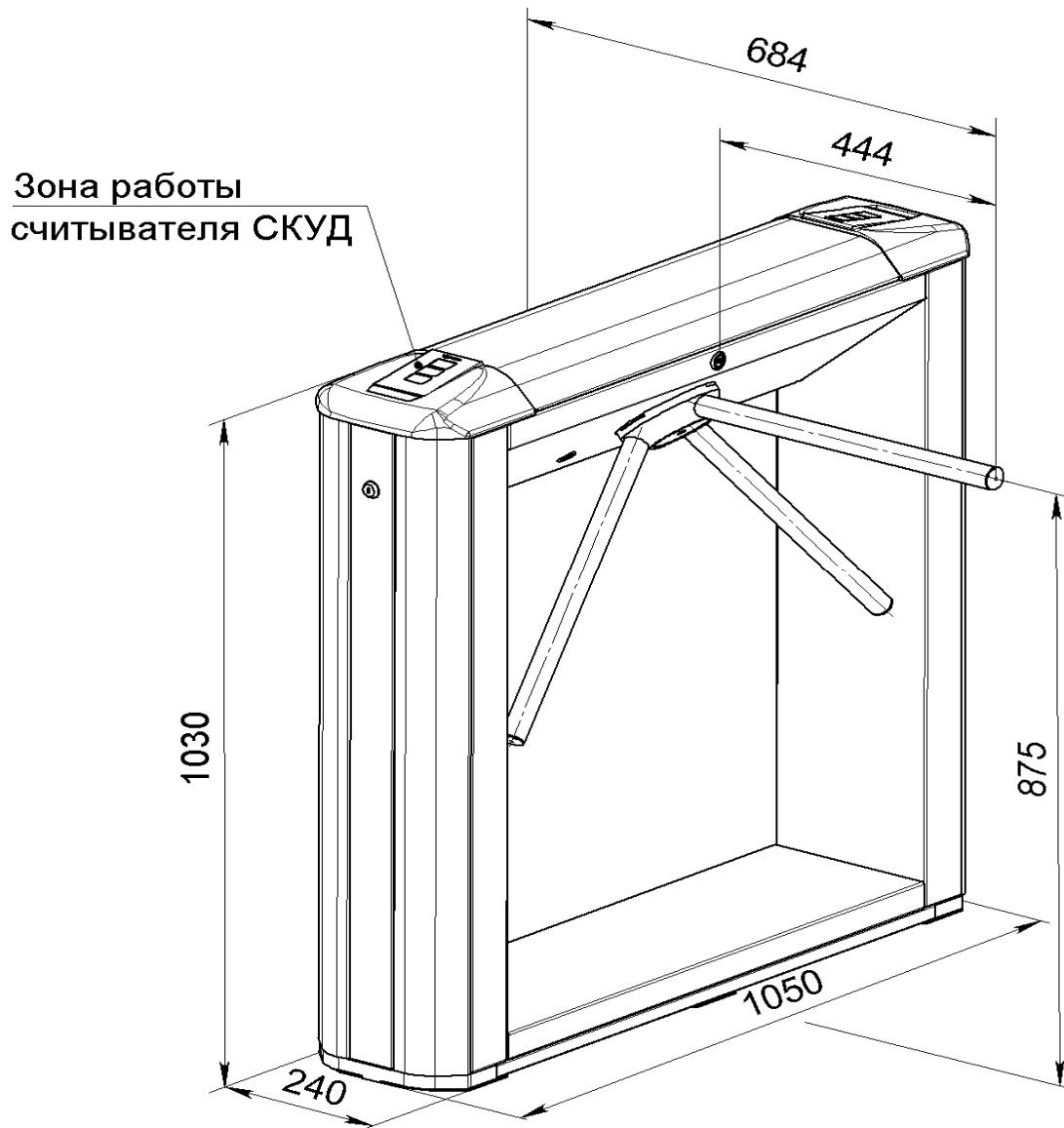


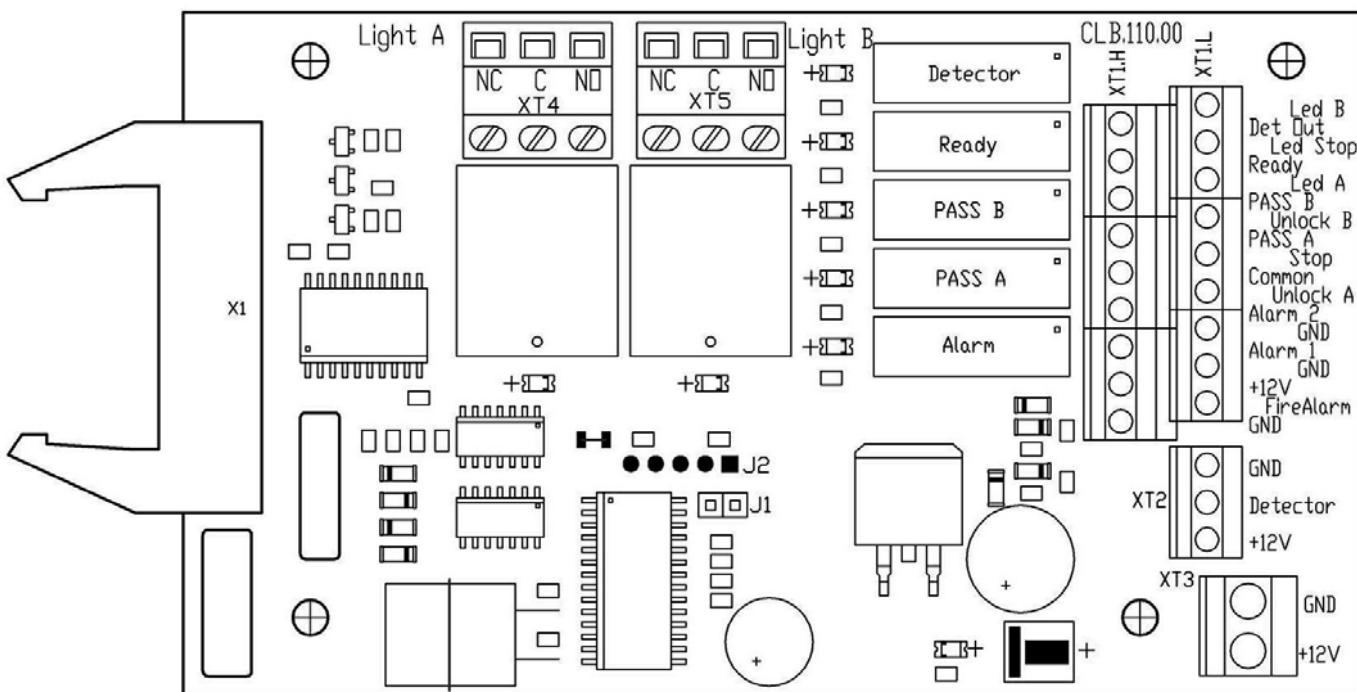
Рисунок 2 — Габаритные размеры ТВ01

5.2.5 На плате CLB110 (см. рисунок 3) расположены:

- разъем "X1" (Control) для подключения механизма управления (с помощью кабеля турникета подключается к разъему "X1" механизма управления);
- клеммная колодка "XT1.L" (In) для подключения пульта управления/устройства радиоуправления/входов для управления от контроллера СКУД, а так же подключения устройства, подающего команду аварийной разблокировки;
- клеммная колодка "XT1.H" (Out) для подключения сирены и выходов, информирующих контроллер СКУД о состоянии турникета;
- клеммная колодка "XT2" (Detector) для подключения датчика контроля зоны прохода;
- клеммная колодка "XT3" (+12VDC) для подключения источника питания турникета;
- клеммные колодки "XT4" (Light A) и "XT5" (Light B) для подключения выносных индикаторов (открыто/закрыто, по одному для каждого направления) (при поставке к клеммным колодкам подключена индикация считывателей крышек турникета);
- разъем J1 для выбора режима управления;

- технологический разъем J2 для программирования.

5.2.6 Электропитание TB01 осуществляется по кабелю питания (18). В качестве источника питания рекомендуется использовать источник постоянного тока 12В с линейной стабилизацией напряжения и амплитудой пульсаций на выходе не более 50 мВ. Значение выдаваемого тока должно быть не менее 1,5А.



**Рисунок 3 — Внешний вид платы PERCo-CLB110**

### **5.3. Устройства для управления TB01**

5.3.1 Управление турникетом может осуществляться с помощью следующих устройств:

- пульта управления;
- устройства радиоуправления;
- контроллера СКУД.

Указанные устройства могут быть подключены к турникуту:

- одно из устройств в отдельности;
- в любой комбинации друг с другом;
- все вместе (параллельно).

**Примечание** — При параллельном подключении указанных устройств к турникуту возможны случаи наложения сигналов управления от них друг на друга. В этом случае реакция турникута будет соответствовать реакции на образовавшуюся комбинацию входных сигналов (см. Приложения Б и В).

5.3.2 Подключение указанных в п. 5.3.1 устройств производится с помощью кабеля (17, 19, 20) к соответствующим клеммным колодкам “XT1.L” и “XT1.H” платы CLB в соответствии со схемой электрических соединений (см. рисунок А.1 Приложения А).

5.3.3 Пульт управления подключается к контактам GND, Unlock A, Stop, Unlock B, Led A, Led Stop и Led B клеммной колодки “XT1.L”.

5.3.4 Устройство радиоуправления подключается к контактам GND, Unlock A, Stop и Unlock B клеммной колодки “XT1.L”. Питание устройства радиоуправления подключается к контакту +12V клеммной колодки “XT1.H”.

5.3.5 Выходы контроллера СКУД подключаются к контактам GND, Unlock A, Stop и Unlock B клеммной колодки "XT1.L".

5.3.6 Входы контроллера СКУД подключаются к контактам Common, PASS A, PASS B, Ready и Det Out клеммной колодки "XT1.H".

5.3.7 Обозначения установленных на плате CLB клеммных колодок и назначение их контактов показаны на рисунке 3 и на наклейке, аналогичной рисунку 3, расположенной на внутренней поверхности крышки турникета.

### 5.4. Входные сигналы при автономном управлении ТВ01 и их параметры

5.4.1 Микроконтроллер, установленный на плате CLB110, обрабатывает поступающие команды (отслеживает состояние контактов Unlock A, Stop, Unlock B и Fire Alarm), следит за сигналами от оптических датчиков поворота преграждающих планок и от датчика контроля зоны прохода (контакт Detector) и на их основании формирует команды на механизм управления, а так же сигналы для внешних устройств: индикация на пульте управления (Led A, Led Stop и Led B), о факте поворота планшайбы в соответствующем направлении (PASS A и PASS B), о готовности стойки выполнить очередную команду (Ready), выход тревоги (Alarm) и ретранслирует сигнал о текущем состоянии датчика контроля зоны прохода (Det Out).

5.4.2 Управление турникетом осуществляется подачей на контакты клеммной колодки "XT1.L" Unlock A, Stop и Unlock B сигнала низкого уровня относительно контакта GND, при этом управляющим элементом могут быть нормально разомкнутый контакт реле или схема с открытым коллекторным выходом. Аварийная разблокировка турникета осуществляется снятием с контакта Fire Alarm сигнала низкого уровня относительно контакта GND, при этом управляющим элементом может быть нормально замкнутый контакт реле или схема с открытым коллекторным выходом (см. рисунок 4).

**Примечание** — Для создания сигнала высокого уровня на всех входных контактах (Unlock A, Stop, Unlock B, Fire Alarm и Detector) используются резисторы с сопротивлением 2 кОм, подключенные к шине питания + 5 В.

Управляющий элемент должен обеспечивать следующие характеристики сигналов:

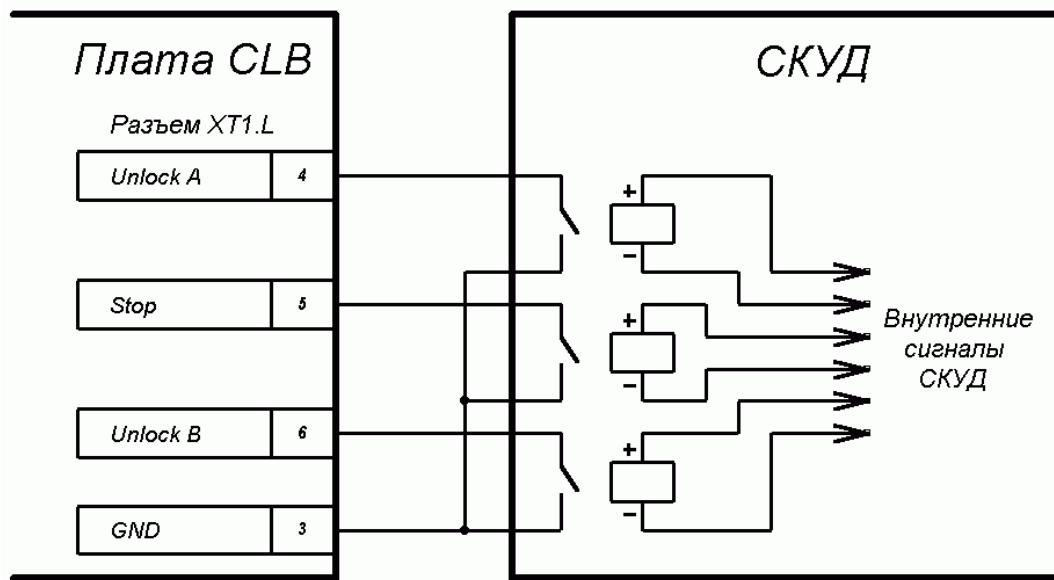
управляющий элемент — контакт реле:

- минимальный коммутируемый ток ..... не более 2 мА;
- сопротивление замкнутого контакта  
(с учетом сопротивления кабеля подключения) ..... не более 300 Ом;

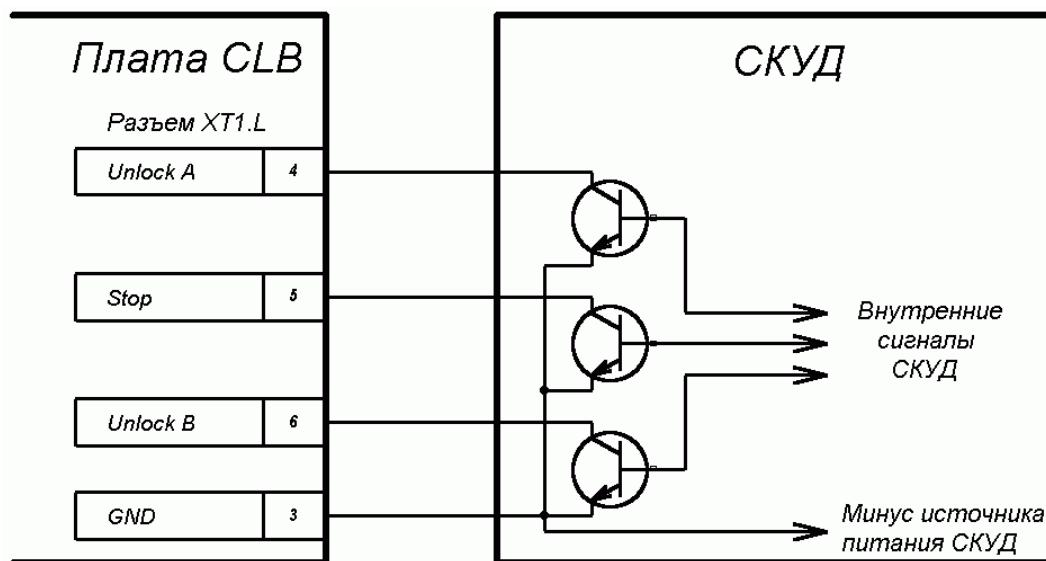
управляющий элемент — схема с открытым коллекторным выходом:

- напряжение на замкнутом контакте  
(сигнал низкого уровня, на входе платы CLB) ..... не более 0,8В.

а)



б)



**Рисунок 4 – Управляющие элементы внешнего устройства:**

- а – нормально разомкнутый контакт реле;
- б – схема с открытым коллекторным выходом.

**Примечание** — Для создания сигнала высокого уровня на всех входных контактах (Unlock A, STOP и Unlock B) используются резисторы с сопротивлением 2 кОм, подключенные к шине питания + 5 В.

5.4.3 Реле PASS A (контакты PASS A и Common), PASS B (контакты PASS B и Common), Ready (контакты Ready и Common), Detector (контакты Det Out и Common) и Alarm (контакты Alarm 1 и Alarm 2) имеют нормально-разомкнутые контакты. При этом общий для этих реле контакт Common не соединён с минусом источника питания турникета. В исходном (неактивном) состоянии при включенном питании контакты реле PASS A, PASS B, Ready и Detector замкнуты (на обмотку реле подано напряжение), а контакты реле Alarm разомкнуты (напряжение на обмотку реле не подано). Факт срабатывания/отпускания реле PASS A, PASS B, Ready, Detector и Alarm можно определить по загоранию/гашению красных индикаторов, которые установлены вблизи указанных реле (см. рисунок 3). Выходные каскады для PASS A, PASS B, Ready, Det Out и Alarm — контакты реле (см. рисунок 5) со следующими характеристиками сигналов:

- максимальное коммутируемое напряжение постоянного тока ..... 42 В;
- максимальный коммутируемый ток ..... 0,25 А;
- сопротивление замкнутого контакта ..... не более 0,15 Ом

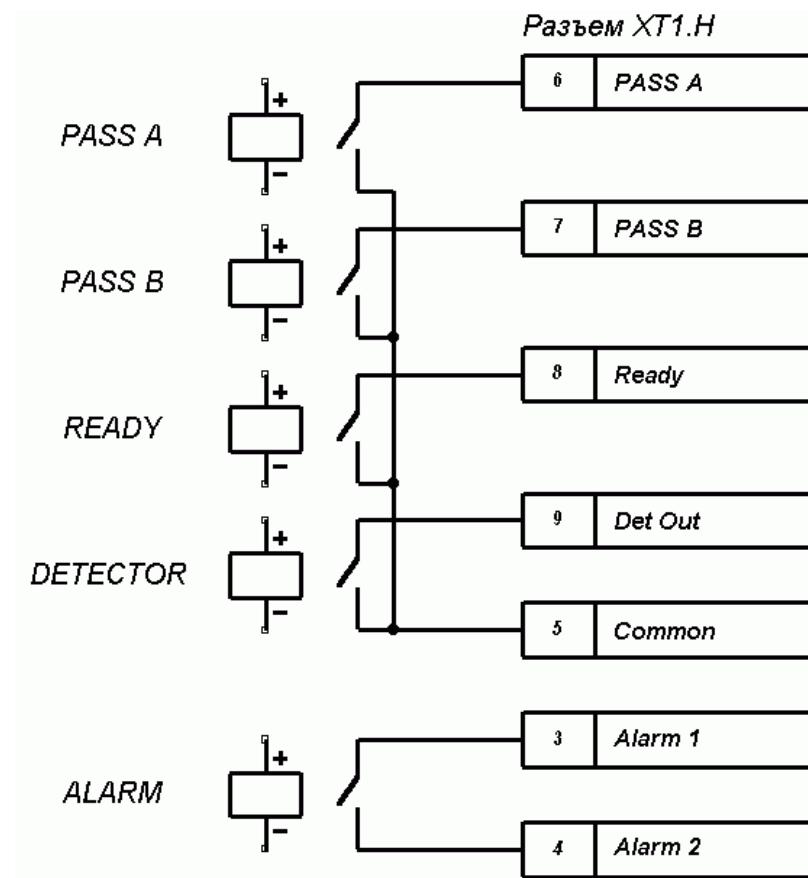


Рисунок 5 – Выходные каскады для PASS A, PASS B, Ready, Det Out и Alarm.

## 5.5. Режимы управления ТВ01

5.5.1 Возможны два **режима управления** турникетом — **импульсный** и **потенциальный**. Данные режимы управления определяют возможные режимы работы турникета (см. таблицы 3 и 4).

5.5.2 Режим управления определяется наличием перемычки на разъёме J1 (расположение разъёма J1 показано на рисунке 3: перемычка установлена — импульсный режим управления, перемычка снята — потенциальный режим управления). При поставке перемычка установлена.

5.5.3 В обоих указанных режимах управление турникетом происходит подачей управляющего сигнала. При этом в импульсном режиме управления время ожидания прохода равно 5 секундам и не зависит от длительности управляющего сигнала (импульса). В потенциальном режиме управления время ожидания прохода равно длительности управляющего сигнала.

5.5.4 Импульсный режим управления используется для управления турникетом с помощью пульта управления, устройства радиоуправления и контроллера СКУД, выходы которых поддерживают импульсный режим управления.

Штатные входы управления: Unlock A, Stop и Unlock B.

Специальный вход управления: Fire Alarm.

Режимы работы турникета при данном режиме управления приведены в таблице 3.

Алгоритм подачи управляющих сигналов при данном режиме управления приведен в Приложении Б.

Минимальная длительность входного сигнала, при которой возможно изменение режима работы турникета, должна быть 100 мс. Время ожидания прохода равно 5 секундам и не зависит от длительности входного сигнала.

Работу турникета по специальному входу управления Fire Alarm смотри в п. 5.9.3.1.

5.5.5 Потенциальный режим управления используется для управления турникетом с помощью контроллера СКУД, выходы которого поддерживают потенциальный режим управления (например, замковый контроллер).

Штатные входы управления: Unlock A и Unlock B.

Специальные входы управления: Stop и Fire Alarm.

Режимы работы турникета при данном режиме управления приведены в таблице 4.

Алгоритм подачи управляющих сигналов при данном режиме управления приведен в Приложении В.

Минимальная длительность входного сигнала, при которой возможно изменение режима работы турникета, должна быть 100 мс. Время ожидания прохода равно длительности сигнала низкого уровня (если к моменту совершения прохода в разрешенном направлении на входе для данного направления присутствует сигнал низкого уровня, то турникет в данном направлении останется открытм).

При поступлении сигнала низкого уровня на вход Stop оба направления закрываются на все время его присутствия независимо от уровней сигналов на входах Unlock A и Unlock B. При снятии сигнала низкого уровня с входа Stop направления переходят в режим согласно уровням сигналов на входах Unlock A и Unlock B.

Работу турникета по специальному входу управления Fire Alarm смотри в п. 5.9.3.2.

## 5.6 Управление турникетом с помощью пульта управления

5.6.1 При нажатии кнопок на пульте управления (кнопка STOP и две кнопки, соответствующие направлениям прохода) происходит замыкание соответствующего контакта Unlock A, Stop и Unlock B с контактом GND (т.е. формирование сигнала низкого уровня относительно контакта GND).

5.6.2 Логика работы турникета при однократном проходе в направлении А(В) при импульсном режиме управления:

5.6.2.1 При нажатии на пульте управления кнопки, соответствующей разрешению прохода в направлении А(В), происходит замыкание контакта Unlock A(B) с контактом GND (т.е. формирование сигнала низкого уровня на контакте Unlock A(B) относительно контакта GND).

5.6.2.2 Микроконтроллер, установленный на плате CLB110, обрабатывает поступившую команду и формирует команду на механизм управления, который открывает проход в направлении А(В) (поднимает верхний (нижний) край шпонки).

5.6.2.3 Микроконтроллер следит за состоянием оптических датчиков поворота преграждающих планок, которые при повороте преграждающих планок активизируются/нормализуются в определенной последовательности, и отсчитывает время, прошедшее с момента нажатия на пульте управления кнопки, соответствующей разрешению прохода в направлении А(В).

5.6.2.4 При повороте преграждающих планок на 67° микроконтроллер формирует сигнал PASS A(B) (происходит размыкание контактов PASS A(B) и Common).

5.6.2.5 После поворота преграждающих планок на  $67^\circ$ , либо по истечении 5 секунд с момента нажатия на пульте управления кнопки, соответствующей разрешению прохода в направлении A(B), микроконтроллер формирует команду на механизм управления, который закрывает проход в направлении A(B) (опускает верхний \ нижний край шпонки).

5.6.2.6 При возвращении преграждающих планок к исходному положению (поворот преграждающих планок на  $112^\circ$ ) микроконтроллер снимает сигнал PASS A(B) (происходит замыкание контактов PASS A(B) и Common).

5.6.3 Отличие для режима «Свободный проход»: в данном режиме команда, описанная в п. 5.6.2.5, не формируется и проход в данном направлении остается открытым.

### 5.7 Управление турникетом с помощью устройства радиоуправления

5.7.1 Управление турникетом с помощью устройства радиоуправления аналогично управлению от пульта управления.

5.7.2 Кнопки на брелоке устройства радиоуправления выполняют те же функции, что и на пульте управления.

5.7.3 Инструкция по подключению и работе устройства радиоуправления прилагается в комплекте с этим устройством.

### 5.8 Управление турникетом с помощью контроллера СКУД

5.8.1 При импульсном режиме управления управление турникетом с помощью контроллера СКУД аналогично управлению от пульта управления.

5.8.2 При потенциальном режиме управления принцип управления турникетом с помощью контроллера СКУД аналогичен принципу управления при помощи пульта управления и заключается в формировании на контактах Unlock A, Stop и Unlock B сигнала низкого уровня относительно контакта GND.

5.8.3 Отличие логики работы от описанной в п.5.6.2 при потенциальном режиме управления: команда, описанная в п.5.6.2.5, формируется **только** по факту отпускания на пульте управления кнопки, соответствующей разрешению прохода A(B). Поэтому для организации однократных проходов при потенциальном режиме управления рекомендуется снимать управляющий сигнал низкого уровня по началу сигнала PASS соответствующего направления.

5.8.4 Проход через турникет в направлении A(B) фиксируется по состоянию выходных контактов PASS A(B) и Common.

### 5.9 Дополнительные устройства, подключаемые к турникуту

5.9.1 Дополнительно к турникуту могут быть подключены:

- датчик контроля зоны прохода и сирена;
- устройство, подающее команду аварийной разблокировки;

5.9.2 Подключение датчика контроля зоны прохода производится к клеммной колодке “ХТ2”, а сирены — к клеммной колодке “ХТ1.Н” платы CLB110 согласно схеме электрических соединений см. рисунок А.1 Приложения А и рисунок 3). Датчик контроля зоны прохода должен иметь нормально-замкнутые контакты.

**Внимание! Установка датчика контроля зоны прохода непосредственно на стойке турникута производится только на предприятии-изготовителе.**

Если при заблокированном турникуте (в режиме "Запрет прохода", либо в режиме "Оба направления закрыты", см. таблицы 3 и 4) приходит сигнал от датчика контроля зоны прохода, то формируется сигнал Alarm, который снимается по истечении 5 секунд, либо по факту исполнения любой

поступившей команды. Сигнал от датчика контроля зоны прохода игнорируется на время санкционированной разблокировки турникета (в любом одном или обоих направлениях).

Если в течение 3 секунд после перехода турникета в режим "Запрет прохода" или "Оба направления закрыты" поступает сигнал от датчика контроля зоны прохода, то он также игнорируется.

На контакты Det Out и Common клеммной колодки "ХТ1.Н" платы CLB110 (см. рисунок 3) всегда транслируется сигнал о текущем состоянии датчика контроля зоны прохода.

5.9.3 Подключение устройства, подающего команду аварийной разблокировки, производится к клеммной колодке "ХТ1.Л" платы CLB110 согласно схеме электрических соединений (см. рисунок А.1 Приложения А и рисунок 3). Если вход Fire Alarm не используется, то необходимо установить перемычку между контактами Fire Alarm и GND.

При поставке данная перемычка установлена.

Работа турникета по командам устройства, подающего команду аварийной разблокировки:

5.9.3.1 При импульсном режиме управления — при снятии сигнала низкого уровня с входа Fire Alarm оба направления открываются на все время его отсутствия. Другие команды управления турникетом при этом игнорируются. При появлении сигнала низкого уровня на входе Fire Alarm турникет переходит в режим "Запрет прохода".

5.9.3.2 При потенциальном режиме управления — при снятии сигнала низкого уровня с входа Fire Alarm оба направления открываются на все время его отсутствия. Другие команды управления турникетом при этом игнорируются. При появлении сигнала низкого уровня на входе Fire Alarm направления переходят в режим согласно уровням сигналов на входах Unlock A, Unlock B и Stop.

## 5.10 Нештатные ситуации в работе турникета и реакция на них

5.10.1 Турникет даёт возможность получения информации о возникновении следующих нештатных ситуаций в его работе:

- несанкционированный проход;
- задержка в момент прохода длительностью более 30 с;
- выход из строя одного или обоих оптических датчиков поворота преграждающих планок.

В каждом из указанных случаев происходит формирование специального сигнала Ready.

5.10.2 В случае несанкционированного прохода через турникет сигнал Ready формируется следующим образом. При повороте преграждающих планок на 8° срабатывает один из оптических датчиков поворота преграждающих планок (см. рисунок 10) и размыкаются выходные контакты Ready и Common (начало сигнала). При возвращении преграждающих планок в исходное положение происходит нормализация обоих указанных оптических датчиков и замыкание выходных контактов Ready и Common (окончание сигнала).

5.10.3 В случае задержки в момент санкционированного прохода длительностью более 30 с сигнал Ready формируется следующим образом. Если в течение 30 секунд с момента начала прохода, который определяется поворотом преграждающих планок на угол не менее 8° (т.е. активизацией одного из оптических датчиков), не происходит возврат преграждающих планок в исходное положение, выходные контакты Ready и Common размыкаются (начало сигнала). При возвращении преграждающих планок в исходное положение происходит нормализация обоих указанных

оптических датчиков и замыкание выходных контактов Ready и Common (окончание сигнала).

5.10.4 В случае выхода из строя одного или обоих оптических датчиков поворота преграждающих планок происходит размыкание выходных контактов Ready и Common (начало сигнала Ready). После устранения неисправности восстанавливается исходное замкнутое состояние контактов Ready и Common.

## 6. МАРКИРОВКА И УПАКОВКА

6.1 TB01 имеет маркировку в виде этикетки и наклейки. Этикетка расположена внутри на задней стенке стойки. Наклейка находится на внутренней поверхности крышки (3). Для доступа к этикетке и наклейке необходимо снять крышку (3).

Для этого выполните следующие действия:

- отключите источник питания TB01;
- вставьте ключ в замок крышки (4);
- поверните ключ по часовой стрелке до упора (откройте замок, при этом механизм секретности замка выдвигается наружу вместе с ригелем);
- аккуратно поднимите крышку (3) вверх за переднюю кромку и, поворачивая, снимите её со стойки; при снятии крышки будьте внимательны, не повредите контроллер, расположенный под ней;
- уложите крышку на ровную устойчивую поверхность.

Установку крышки в рабочее положение производите в обратном порядке с соблюдением указанных мер предосторожности. После установки закройте замок крышки, нажав на механизм секретности и утопив его в корпус до щелчка. При необходимости продолжения работы TB01 включите источник питания.

6.2 Турникет тумбовый электромеханический TB01 в стандартном комплекте поставки (см. раздел 4.1) упакован в транспортировочный ящик, предохраняющий его от повреждений во время транспортирования и хранения.

Габаритные размеры ящика (длина x ширина x высота) — 1200x390x1100 мм.

Масса ящика с TB01 в стандартном комплекте поставки (масса брутто), не более — 88кг.

## 7. МЕРЫ БЕЗОПАСНОСТИ

### 7.1. Меры безопасности при монтаже

7.1.1 Монтаж TB01 должен проводиться лицами, полностью изучившими данное Руководство, с соблюдением общих правил выполнения электротехнических и монтажных работ и прошедшие инструктаж по технике безопасности.

7.1.2 При выполнении монтажных работ:

- все работы производите только при выключенном и отключённом от сети источнике питания;
- используйте только исправные инструменты;
- при установке стойки TB01 до её закрепления будьте особенно внимательны и аккуратны, предохраняйте её от падения;
- перед первым включением TB01 убедитесь в том, что его монтаж и все подключения выполнены правильно.

7.1.3 Монтаж источника питания следует проводить с соблюдением мер безопасности, приведённых в его эксплуатационной документации.

## 7.2. Меры безопасности при эксплуатации

7.2.1 При эксплуатации TB01 необходимо соблюдать общие правила безопасности при использовании электрических установок.

### 7.2.2 Запрещается эксплуатировать TB01:

- в условиях, не соответствующих требованиям раздела 2;
- при напряжении питания, отличающемся от указанного в разделе 3.

7.2.3 Источник питания следует эксплуатировать с соблюдением мер безопасности, приведённых в его эксплуатационной документации.

## 8. ИНСТРУКЦИЯ ПО МОНТАЖУ

### 8.1. Особенности монтажа

При монтаже рекомендуется:

- устанавливать стойку TB01 на прочные и ровные бетонные (не ниже марки 400, группа прочности В22,5), каменные и т.п. основания, имеющие толщину не менее 150 мм;
- выровнять площадку так, чтобы точки крепления основания стойки лежали в одной горизонтальной плоскости (контролировать с помощью уровня);
- применять закладные фундаментные элементы под точки крепления (550x550x200мм) при установке стойки на менее прочное основание;
- производить разметку установочных отверстий в соответствии с рисунком 7;
- при монтаже контролировать вертикальность положения стойки с помощью уровня;
- монтаж TB01 выполнять силами не менее двух человек, имеющих квалификацию монтажника четвертого разряда и электрика четвертого разряда.
- организовать дополнительный аварийный выход;
- при организации зоны прохода через TB01 следует учитывать, что механизмворота работает по следующему принципу:
  - при поворотепреграждающей планки на угол более 60° происходит еёворот в сторону направления движения;
  - при поворотепреграждающей планки на угол менее 60° происходит возвратпреграждающей планки в сторону, обратную направлению движения (возврат в исходное положение).

**Примечание** – Величина угла, при котором начинаетсяворотпреграждающей планки, может варьироваться в пределах  $\pm 5^\circ$ . Для обеспечения регистрации проходов необходимо организовать зону прохода таким образом, чтобы при проходе через TB01 осуществлялся поворотпреграждающих планок на угол не менее  $70^\circ$  (см. рисунок 6).

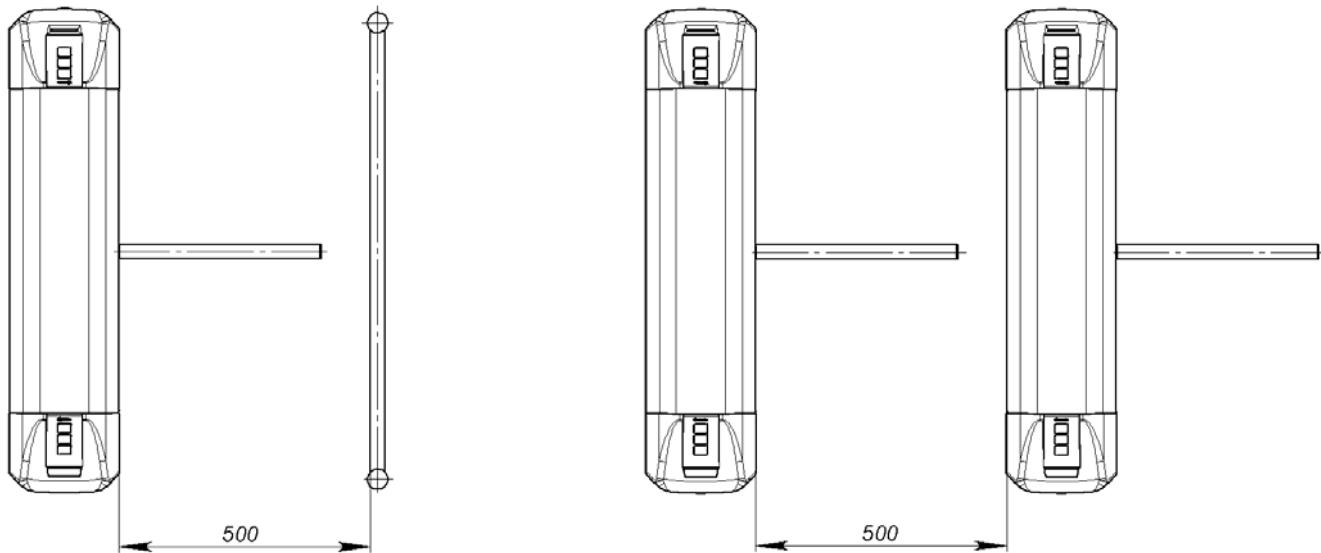


Рисунок 6 — Рекомендации по организации зоны прохода

### 8.2. Инструмент и оборудование, необходимые для монтажа

- электроперфоратор мощностью 1,2÷1,5 кВт;
- сверло твердосплавное Ø16 мм под гильзы анкеров;
- штроб для выполнения кабельного канала;
- отвертка с прямым шлицем №2;
- отвертка с прямым шлицем №5 (длина 150 мм);
- отвертка с крестообразным шлицем №2;
- ключи рожковые и торцовые: S17, S13, S10, S8, S7;
- уровень;
- рулетка 2 м;
- штангенциркуль ШЦ1-200.

**Примечание** - Допускается применение другого оборудования и мерительного инструмента, обеспечивающих требуемые параметры.

### 8.3. Длины кабелей

Максимально допустимая длина кабеля от пульта управления/устройства радиоуправления — не более 30 метров.

Максимально допустимая длина кабеля от источника питания зависит от его сечения и должна быть:

для кабеля с сечением  $0,75 \text{ мм}^2$  (AWG 18) — не более 10 метров;

для кабеля с сечением  $1,5 \text{ мм}^2$  (AWG 16) — не более 30 метров.

### 8.4. Порядок монтажа

**Внимание!** Предприятие-изготовитель не несет ответственности за ущерб, нанесенный в результате неправильного монтажа, и отклоняет любые претензии, если монтаж выполнен не в соответствии с указаниями, приводимыми в настоящем Руководстве по эксплуатации.

8.4.1 Распакуйте ТВ01, проверьте комплект поставки согласно её Паспорту.

8.4.2 Подготовьте в полу отверстия под гильзы анкеров для крепления стойки TB01 (см. рисунок 7). При необходимости прокладки кабелей под поверхностью пола подготовьте в полу кабельный канал, подходящий к зоне ввода этих кабелей в стойку TB01. Установку и крепление стойки производите после прокладки всех кабелей в кабельном канале и внутри стойки. Прокладка кабелей внутри стойки показана на рисунке 8.



**Рисунок 7 — Схема разметки для установки стойки TB01**

8.4.3 Вставьте гильзы анкеров в выполненные отверстия так, чтобы они не выступали над поверхностью пола. Демонтируйте заглушки стойки (12,14), открыв замки (13,15). Установите стойку турникета на гильзы анкеров и закрепите её болтами M10.

8.4.4 Установите источник питания на отведенное для него место (порядок монтажа источника питания — см. Паспорт источника питания).

8.4.5 Снимите крышку турникета (3), открыв ключом замок (4, см. раздел 6).

8.4.6 Подключите кабель питания (18) к клеммной колодке "Х1.1" (см. рис.А.1 приложение А). Подключите кабель (17) пульта управления (16) к клеммной колодке "ХТ1.Л" на плате PERCo-CLB110 (рис.3). Подключите, при необходимости, кабели от других устройств к соответствующим клеммным колодкам платы PERCo-CLB110 (см. рисунок 3 и рисунок А.1 Приложения А).

8.4.7 Проверьте правильность и надежность всех электрических подключений. При помощи площадок самоклеющихся и стяжек не открывающихся из комплекта поставки закрепите все кабели. После подключения всех кабелей и закрепления стойки на полу установите на место крышку (3) (см. раздел 6) и заглушки стойки (12,14) в порядке, обратном снятию.

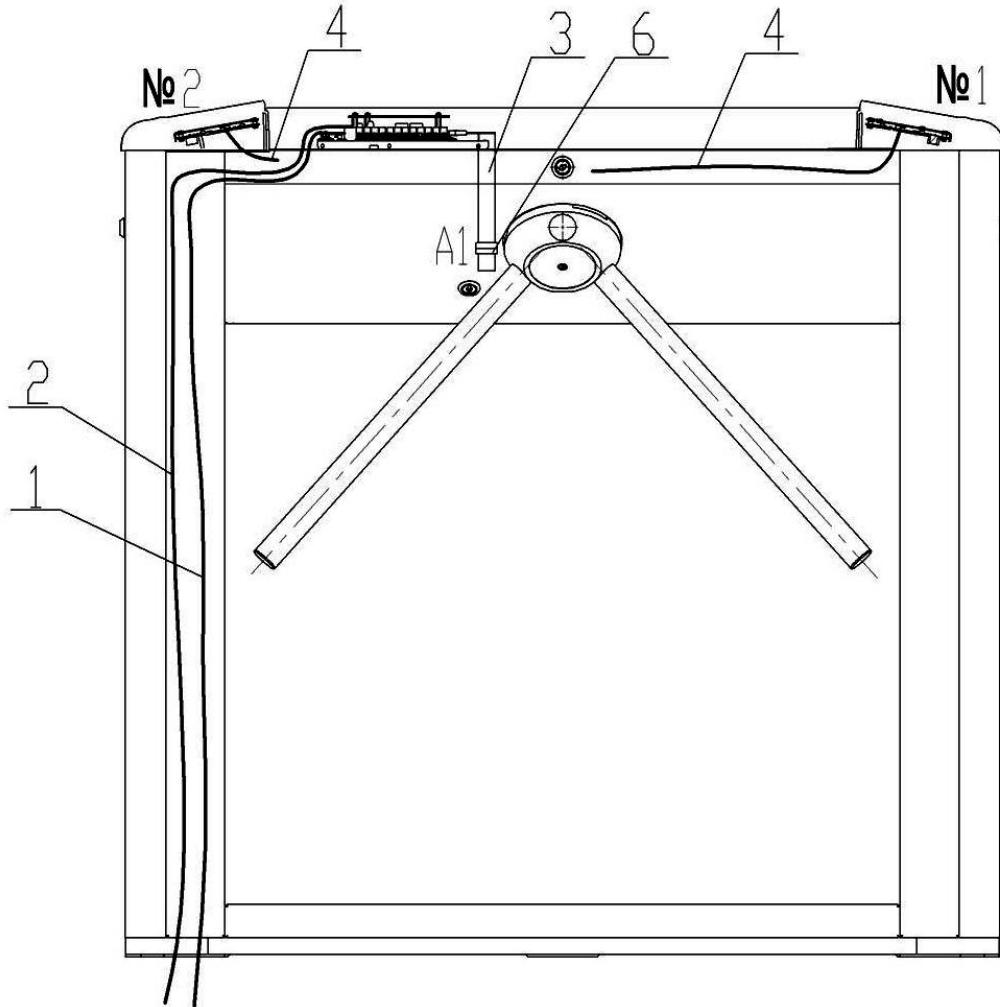
8.4.8 Для установки в рабочее положение преграждающих планок снимите с поворотного механизма крышку (6), отвернув винт M4x25. Отверните болт M8x30, установленный на преграждающей планке (5). Установите преграждающую планку в соответствующее посадочное место и зафиксируйте болтом. Под головку болта установите пружинную шайбу. Затяжка болтов должна обеспечивать надежную фиксацию преграждающей планки (без люфта).

Повторите операции при установке остальных преграждающих планок.

Установите в рабочее положение крышку (6), закрепив ее винтом.

8.4.9 Проведите пробное включение TB01 согласно разделу 9.

По завершении монтажа и проверок турникет TB01 готов к работе.



Вид сверху со снятыми крышками

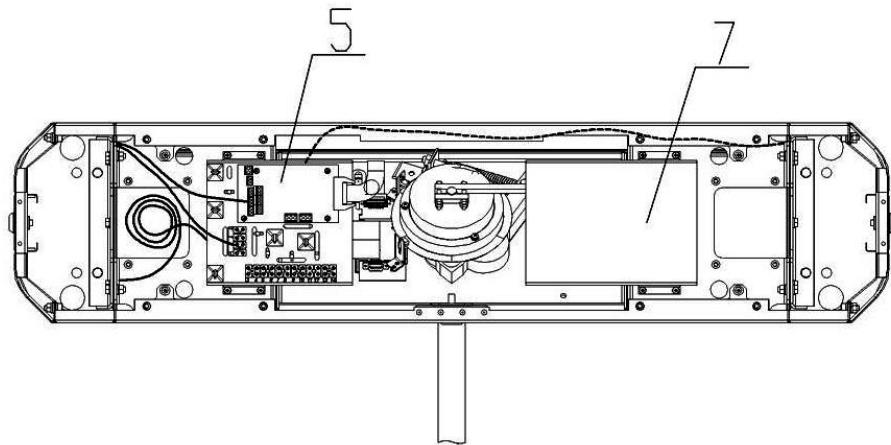


Рисунок 8 — Схема прокладки кабелей в стойке ТВ01:

1 — кабель питания; 2 — кабель от пульта управления/устройства радиоуправления; 3 — кабель подключения механизма вращения; 4 — кабеля считывателей №1 и №2; 5 — плата PERCo-CLB110; 6 — механизм вращения; 7 - кронштейн (установка СКУД).

№1 — крышка со считывателем 1; №2 — крышка со считывателем 2.

## 8.5. Подключение считывателей к СКУД.

Подключение считывателей к контроллеру СКУД производить экранированным кабелем в соответствии с рисунком А.1 Приложения А.

Линии данных считывателей выведены на клейменную колодку X1.2 (см. рис. А.1 приложения А).

Считыватель №1 линии подключены к клеммам:

- 3 (линия данных D0),
- 4 (линия данных D1),
- 7 (линия звукового сигнала),

- 8 (линия общего провода и экрана) в соответствии с рисунком А1 Приложения А.

Считыватель №2 линии подключены к клеммам:

- 9 (линия данных D0),
- 10 (линия данных D1),
- 13 (линия звукового сигнала),

-14 (линия общего провода и экрана) в соответствии с рисунком А1 Приложения А.

При подключении считывателя к контроллеру СКУД по приведенной схеме устанавливается выходной формат данных Wiegand 26 (оранжевый провод — WF никуда не подключен). Формат выходных данных Wiegand 26 обеспечивается при этом независимо от формата используемых идентификаторов.

Светодиодная индикация считывателей подключена на производстве к выходам платы PERCo-CLB110, что обеспечивает корректную работу индикации турникета.

Для осуществления внешнего управления индикацией от СКУД необходимо отключить синие и жёлтые провода считывателей от разъёмов XT4, XT5 платы PERCo-CLB110, и подключить к клеммной колодке X1.2 в соответствии с цветовой маркировкой: для считывателя №1 синий провод к клемме 5, а жёлтый провод к клемме 6; для считывателя №2 синий провод к клемме 12, а жёлтый провод к клемме 11.

Управление светодиодной индикации считывателя производится в соответствии со следующей таблицей

Таблица 1.

Управляющие сигналы на соединительном кабеле считывателя		Свечение светодиодных индикаторов в различных режимах внешнего управления светодиодной индикацией считывателя
Синий провод	Жёлтый провод	
0	0	красный и зеленый
0	HZ	красный
HZ	0	зеленый
HZ	HZ	жёлтый

- 0 — управляющая линия соединена с минусом источника питания;
- HZ — высокое сопротивление на управляющей линии (линия не соединена с минусом источника питания).

Для внешнего включения звукового сигнализатора считывателя его коричневый провод соединяется с минусом источника питания.

Все переключения производятся до подачи питающего напряжения на считыватель.

При удлинении соединительного кабеля считывателя к контроллеру СКУД рекомендуется переключение режима внешнего управления светодиодной

индикацией и формата выходных данных осуществить непосредственно в месте соединения штатного кабеля считывателя с удлиняющим кабелем.

Для изменения формата выходных данных интерфейса Wiegand используется оранжевый провод (WF — Wiegand-Format). Изменение формата выходных данных интерфейса Wiegand производится подключением оранжевого провода (WF) в соответствии со следующей таблицей.

Таблица 2.

Порядок переключения формата выходных данных считывателя:

Провод, переключением которого определяется формат выходных данных считывателя	Точка соединения (проводник) на выходе штатного соединительного кабеля считывателя	Формат выходных данных считывателя, определяемый произведенным соединением
<b>Интерфейс Wiegand</b>		
Оранжевый (WF)	D0 (зеленый)	Wiegand 37
Оранжевый (WF)	«земля» (черный + экран)	Wiegand
Оранжевый (WF)	~ (никуда не подключен)	Wiegand 26

**ВНИМАНИЕ!** Переключение считывателя в один из приведенных выше форматов Wiegand не препятствует чтению карт других форматов, и выдаче считанного кода на выход считывателя в установленном произведенным переключением формате.

## 9. ЭКСПЛУАТАЦИЯ

### 9.1. Общие указания

#### **ВНИМАНИЕ!**

- 1) При эксплуатации ТВ01 соблюдайте общие правила безопасности при использовании электрических установок.
- 2) Запрещается подключать источник питания в сеть с напряжением и частотой, отличающимися от значений, указанных в его паспорте.
- 3) Не допускаются рывки и удары по составным частям турникета.
- 4) При эксплуатации ТВ01 также ЗАПРЕЩАЕТСЯ:
  - перемещать через зону прохода предметы, превышающие ширину проёма прохода;
  - разбирать и регулировать узлы, обеспечивающие работу ТВ01;
  - использовать при чистке турникета вещества, способные вызвать механические повреждения поверхностей и коррозию деталей.

### 9.2. Включение ТВ01

**Внимание!** При эксплуатации турникета соблюдайте общие правила при работе с электрическими приборами.

Убедитесь в правильности всех подключений (см. п.п. 8.4.5-8.4.8, 8.5). Проверьте, что преграждающие планки находятся в исходном положении (зона прохода перекрыта преграждающей планкой). Проверьте, что замок механической разблокировки закрыт (ТВ01 механически заблокирован, см. п. 10.2). Подключите источник питания к сети с напряжением и частотой, указанными в его паспорте.

## Турникет тумбовый электромеханический PERCo-TB01

Включите источник питания. На блоках индикации загорятся жёлтые индикаторы ожидания прохода, на пульте управления загорится красный индикатор над кнопкой «Запрет прохода».

### 9.3. Режимы работы турникета при импульсном режиме управления

Задание режимов работы турникета с пульта управления и их индикация осуществляется в соответствии с таблицей 3. При этом:

- направления прохода независимы друг от друга, т.е. задание режима прохода в одном направлении не изменяет заданный режим прохода в другом направлении;
- режим "Однократный проход в заданном направлении" может быть изменен на режим "Свободный проход" в этом же направлении или режим "Запрет прохода";
- режим "Свободный проход в заданном направлении" может быть изменен только на режим "Запрет прохода".

После включения источника питания турникета, исходное состояние турникета — закрытое (при заблокированном замке механической разблокировки (7)).

В режиме однократного прохода турникет автоматически закроется после прохода человека в данном направлении. Если проход не выполнен в течение 5 секунд, турникет также автоматически закроется. При разрешении прохода в двух направлениях, после совершения прохода в одном направлении возобновляется отсчёт времени ожидания прохода 5 секунд для другого направления.

**Примечание** — Нажатие кнопки на пульте управления соответствует подаче на соответствующие контакты клеммной колодки “ХТ1.Л” (Unlock A, Unlock B и Stop) сигнала низкого уровня относительно контакта GND.

ТАБЛИЦА 3  
Импульсный режим управления

№	РЕЖИМЫ РАБОТЫ турникета	ВАШИ ДЕЙСТВИЯ	ИНДИКАЦИЯ НА ПУЛЬТЕ УПРАВЛЕНИЯ	ИНДИКАЦИЯ НА КРЫШКЕ СТОЙКИ ТУРНИКЕТА	РЕАКЦИЯ НА ПОВОРОТ ПРЕГРАЖДАЮЩИХ ПЛАНОК
1	Запрет прохода (закрыт для входа и выхода)	Нажмите на пульте управления кнопку STOP	Горит красный индикатор над кнопкой STOP	Горит красный индикатор STOP	
2	Однократный проход в заданном направлении (открыт для прохода одного человека в выбранном направлении)	Нажмите на пульте управления кнопку, соответствующую направлению прохода	Горит зеленый индикатор над кнопкой, соответствующей направлению прохода	Горит зеленая стрелка, соответствующая направлению прохода	Турникет закрывается
3	Однократный проход в обоих направлениях (открыт для прохода по одному человеку в каждом направлении)	Нажмите на пульте управления две кнопки, соответствующие обоим направлениям прохода (левую и правую)	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят две зеленые стрелки (правая и левая)	Турникет закрывается для прохода в данном направлении

## Руководство по эксплуатации

4	Свободный проход в заданном направлении (открыт для свободного прохода в выбранном направлении)	Нажмите на пульте управления одновременно кнопку STOP и кнопку, соответствующую направлению прохода	Горит зеленый индикатор над кнопкой, соответствующей направлению прохода	Горит зеленая стрелка, соответствующая направлению прохода	Турникет остается открытым в данном направлении
5	Свободный проход в одном направлении и однократный проход в другом направлении (открыт для свободного прохода в одном направлении, открыт для прохода одного человека в другом направлении)	Выполните для разных направлений действия пп.2 и 4 в любой последовательности	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят две зеленые стрелки (правая и левая)	После прохода в направлении свободного прохода турникет не изменяет своего состояния в обоих направлениях. После прохода в направлении однократного прохода турникет остается открытым в направлении свободного прохода и закрывается для прохода в направлении однократного прохода
6	Свободный проход (открыт для свободного прохода в двух направлениях)	Нажмите на пульте управления одновременно все три кнопки	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят две зеленые стрелки (правая и левая)	Турникет остается открытым

### 9.4 Режимы работы ТВ01 при потенциальном режиме управления

Задание режимов работы турникета с пульта управления и их индикация осуществляется в соответствии с таблицей 4. При этом направления прохода независимы друг от друга, т.е. задание режима прохода в одном направлении не изменяет заданный режим прохода в другом направлении.

Потенциальный режим управления (перемычка с разъема J1 снята)

№	РЕЖИМЫ РАБОТЫ ТУРНИКЕТА	НЕОБХОДИМО ОБЕСПЕЧИТЬ	ИНДИКАЦИЯ НА ПУЛЬТЕ УПРАВЛЕНИЯ	ИНДИКАЦИЯ НА КРЫШКЕ СТОЙКИ ТУРНИКЕТА	РЕАКЦИЯ НА ПОВОРОТ ПРЕГРАЖДАЮЩИХ ПЛАНОК
1	Оба направления закрыты (закрыт для входа и выхода)	Высокий уровень на контактах Unlock A и Unlock B или низкий уровень на контакте Stop	Горит красный индикатор над кнопкой STOP	Горит красный индикатор STOP	
2	Направление открыто (открыт для прохода в выбранном направлении)	Низкий уровень на контакте соответствующего направления прохода и высокий уровень на остальных контактах	Горит зеленый индикатор над кнопкой, соответствующей направлению прохода	Горит зеленая стрелка, соответствующая направлению прохода	Если к моменту совершения прохода на контакте соответствующего направления прохода присутствует низкий уровень, то турникет в данном направлении останется открытым
3	Оба направления открыты (открыт для прохода в двух направлениях)	Низкий уровень на контактах, соответствующих обоим направлениям прохода, и высокий уровень на контакте Stop	Горят два зеленых индикатора (левый и правый)	Горят две зеленые стрелки (правая и левая)	Если к моменту совершения прохода на контакте соответствующего направления прохода присутствует низкий уровень, то турникет в данном направлении останется открытым

#### Примечания для выходов СКУД

1 Высокий уровень — контакты выходного реле разомкнуты либо выходной транзистор закрыт;

2 Низкий уровень — контакты выходного реле замкнуты либо выходной транзистор открыт.

#### 9.4. Режим работы турникета под управлением СКУД

При предъявлении зарегистрированной карты к считывателю, последний издает кратковременный звуковой сигнал и передает в контроллер СКУД код карты. СКУД разрешает проход посетителя, выдавая команду на плату PERCo-CLB110, которая открывает проход в заданном направлении. После совершения прохода плата PERCo-CLB110 выдаёт сигналы PASS A или PASS B, закрывает проход, переходит в исходное состояние, после чего турникет готов к следующему циклу работы.

#### 9.5. Возможные неисправности

Возможные неисправности, устранение которых производится покупателем, приведены в таблице 5.

## Возможные неисправности и способы их устранения

НЕИСПРАВНОСТЬ	ВЕРОЯТНАЯ ПРИЧИНА	СПОСОБ УСТРАНЕНИЯ
При включении источника питания турникет не работает, индикация на пульте управления и стойке турникета отсутствует	На плату CLB не подается напряжение питания	Отключить источник питания от сети, снять крышку турникета. Проверить целостность кабеля питания, проверить надежность крепления кабеля питания в клеммной колодке "ХТ3" платы CLB
Турникет не управляемся в одном из направлений, индикация на пульте управления и стойке турникета присутствует	На плату CLB не подается сигнал управления в данном направлении	Отключить источник питания от сети, снять крышку турникета. Проверить целостность кабеля от пульта управления/устройства радиоуправления/контроллера СКУД, проверить надежность крепления кабеля от пульта управления/устройства радиоуправления/контроллера СКУД в клеммных колодках "ХТ1.Л" и "ХТ1.Н" платы CLB

Остальные возможные неисправности устраняются представителями предприятия-изготовителя.

Примечание: В случае пропадания питания турникет остаётся в том состоянии, в котором он был до пропадания питания на всё время отсутствия питания. При возобновлении подачи питания на турникет, он переходит в режим в соответствии с сигналами на входах управления в соответствии вышеприведёнными режимами работы (таблица 3, таблица 4).

## 10. ДЕЙСТВИЯ В НЕШТАТНЫХ СИТУАЦИЯХ

Для экстренной эвакуации людей с территории предприятия в случае пожара, стихийных бедствий и других аварийных ситуаций необходимо предусмотреть аварийный выход. Таким выходом может служить, например, поворотная секция ограждения Антипаника.

### 10.1. Использование преграждающих планок Антипаника

Дополнительным аварийным выходом могут служить преграждающие планки Антипаника. Конструкция этих планок позволяет быстро организовать свободный проход без применения специальных средств или инструментов.

Для этого необходимо потянуть планку, перекрывающую зону прохода, в осевом направлении в сторону от стойки до высвобождения механизма поворота планки, и затем сложить планку, опустив ее вниз (см. рисунок 9).

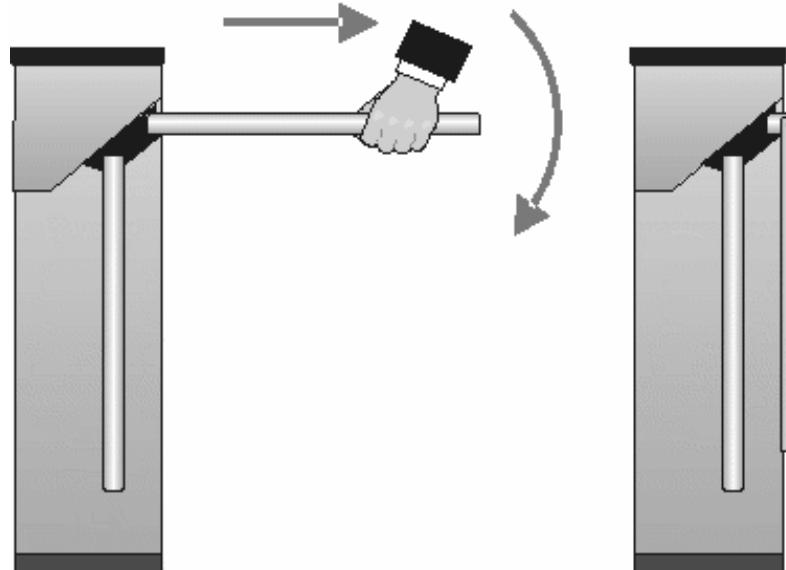


Рисунок 9 — Использование преграждающих планок Антипаника

## 10.2. Механическая разблокировка TB01

Функция механической разблокировки TB01 предназначена для разблокировки вращения преграждающих планок в аварийном режиме, например, при выходе из строя источника питания (отключении сетевого питания).

Для механической разблокировки TB01 выполните следующие действия:

- вставьте ключ в замок механической разблокировки (7);
- поверните ключ *по часовой стрелке до упора* (откройте замок, при этом механизм секретности выдвинется из корпуса);
- верните ключ в исходное положение и извлеките его из замка;
- убедитесь в том, что TB01 разблокирован, повернув рукой преграждающие планки на несколько оборотов в каждую сторону.

Механическая блокировка TB01 производится в следующем порядке:

- установите преграждающие планки в исходное положение;
- нажмите на механизм секретности замка механической разблокировки, утопив его в корпус до щелчка (без ключа);
- убедитесь в том, что TB01 заблокирован и преграждающие планки не имеют возможности поворачиваться ни в одну сторону.

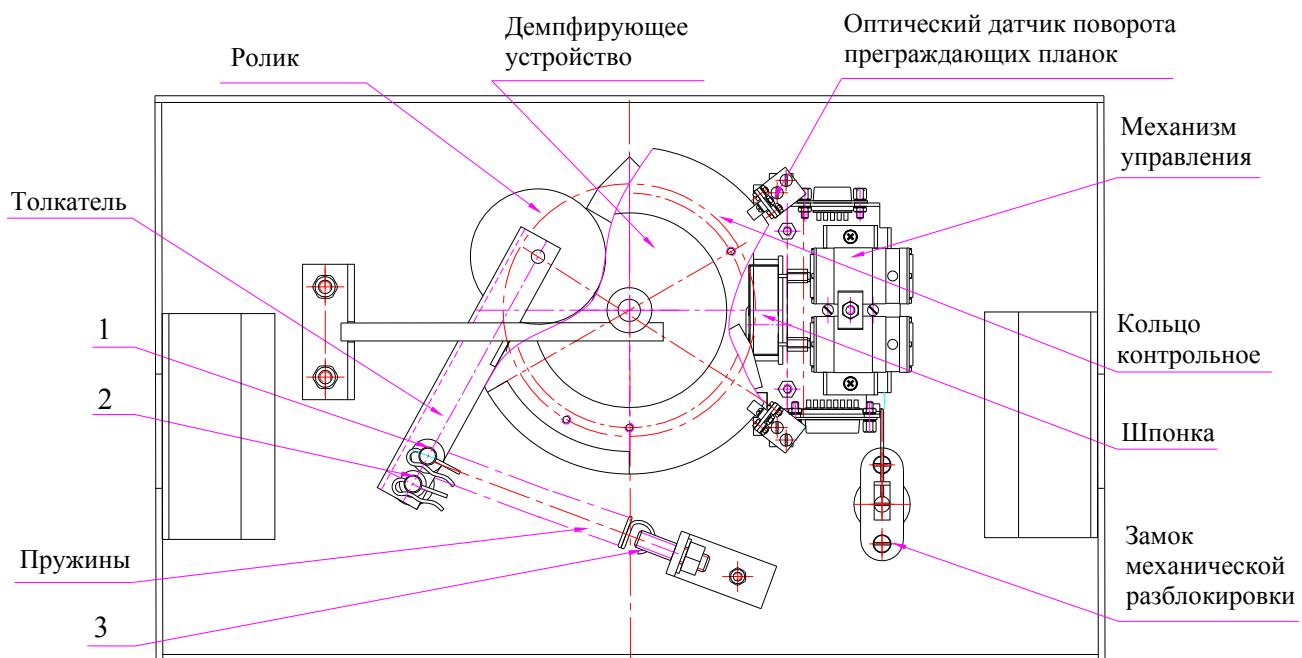
## 11. ТЕХНИЧЕСКОЕ ОБСЛУЖИВАНИЕ

11.1 В процессе эксплуатации электронной проходной TB01 необходимо проводить его техническое обслуживание (ТО). Периодичность планового ТО — один раз в год. В случае возникновения неисправностей ТО следует проводить сразу после их устранения. Техническое обслуживание должен проводить квалифицированный механик, имеющий квалификацию не ниже третьего разряда и изучивший данное *Руководство*.

11.2 Порядок проведения ТО следующий:

- выключите источник питания;
- снимите крышку (3) в порядке, указанном в разделе 6;
- положите крышку на ровную устойчивую поверхность;
- осмотрите устройство доворота (толкатель, пружины и ролик), оптические датчики поворота преграждающих планок и демпфирующее устройство (см. рисунок 10);

- удалите чистой ветошью, смоченной спирто-бензиновой смесью, возможное загрязнение с поверхности кольца контрольного, находящегося в зазоре оптических датчиков поворота преграждающих планок; при очистке следите за тем, чтобы грязь не попала в рабочие зазоры обоих оптических датчиков поворота преграждающих планок;
  - смажьте машинным маслом типа И-20:
    - четыре втулки на устройствеворота — две на оси вращения толкателя и две на оси крепления пружин, а также отверстия в деталях крепления пружин, по две - три капли масла в каждое место смазки (места смазки указаны на рисунке 10); не допускайте попадания смазки на поверхность кольца контрольного и на ролик;
    - механизмы секретности замка механической разблокировки (7) и замка крышки (4) со стороны замочной скважины;
  - проверьте надежность крепления кабелей в клеммных колодках платы CLB110 и при необходимости подтяните отверткой винты их крепления;
  - проверьте крепление преграждающих планок (5), для этого:
    - отверните отверткой винт M4x25 крепления крышки (6) и снимите крышку;
    - при необходимости подтяните торцовым ключом S13 болты M8x30 крепления преграждающих планок;
    - установите крышку в рабочее положение и закрепите её винтом;
  - проверьте затяжку четырёх анкерных болтов крепления стойки турникета к полу и при необходимости торцовым ключом S17 подтяните их;
  - установите на место крышку (3) (см. раздел 6); установка крышки не требует применения больших физических усилий, замок крышки запирается нажатием на механизм секретности без поворота ключа.
  - проверьте работу ТВ01 согласно разделу 9 данного Руководства.
- После завершения работ по техническому обслуживанию и проверок турникет готов к дальнейшей эксплуатации.



**Рисунок 10 — Расположение внутренних деталей и узлов механизма ТВ01**

При обнаружении во время ТО турникета TB01 каких-либо дефектов в узлах, а также по истечении гарантийного срока его эксплуатации (см. *Паспорт* TB01) рекомендуется обратиться в ближайший сервисный центр PERCo (Приложение Г) за консультацией и для организации контрольного осмотра его узлов.

## 12. ТРАНСПОРТИРОВАНИЕ И ХРАНЕНИЕ

12.1 TB01 в упаковке предприятия-изготовителя допускается транспортировать только закрытым транспортом (в железнодорожных вагонах, в контейнерах, в закрытых автомашинах, в трюмах, на самолетах и т.д.).

12.2 При транспортировании и хранении ящики с турникетами TB01 допускается штабелировать в два ряда.

12.3 Хранение TB01 допускается в закрытых помещениях при температуре окружающего воздуха от минус 25 до плюс 40°C и относительной влажности воздуха до 98% при 25°C.

12.4 После транспортирования и хранения TB01 при отрицательных температурах или при повышенной влажности воздуха перед началом монтажных работ его необходимо выдержать в упаковке не менее 24 ч в климатических условиях, соответствующих условиям эксплуатации (см. раздел2).

## 13. ГАРАНТИЙНЫЕ ОБЯЗАТЕЛЬСТВА PERCo

PERCo (Изготовитель) гарантирует соответствие турникета тумбового электромеханического PERCo-TB01 требованиям безопасности и электромагнитной совместимости и при соблюдении Покупателем правил хранения, монтажа и эксплуатации, изложенных в Руководстве по монтажу и эксплуатации.

Гарантийный срок эксплуатации изделия составляет 12 месяцев со дня продажи, если иное не оговорено в договоре с клиентом на поставку изделия.

При покупке изделия требуйте отметки даты продажи. При отсутствии даты продажи и штампа в гарантийном талоне, срок гарантии исчисляется от даты выпуска изделия, обозначенной в паспорте и на этикетке изделия.

В случае не гарантийного ремонта гарантийный срок на замененные детали и узлы составляет 3 месяца и исчисляется со дня отправки изделия (отремонтированного или из ремонтного фонда) в адрес Покупателя.

Все претензии по количеству, комплектности и дефектам внешнего вида поставленного товара принимаются Изготовителем в письменной форме в срок, не позднее 5 (пяти) рабочих дней с момента получения товара Покупателем.

В случае несоблюдения вышеуказанного срока претензии к поставленному товару по перечисленным основаниям не принимаются.

Гарантия не распространяется:

- на изделия, узлы и блоки:
  - имеющие механические повреждения корпуса, приведшие к выходу из строя изделия;
  - имеющие следы постороннего вмешательства или ремонта лицами, не уполномоченными Изготовителем;
  - имеющие не санкционированные изготовителем изменения конструкции или комплектующих изделий;
  - имеющие повреждения, вызванные обстоятельствами непреодолимой силы (стихийные бедствия, вандализм, и т.п.) или, если неисправности

произошли вследствие действия сторонних обстоятельств (скачков напряжения электропитания, электрических разрядов и т.д.);

- на предохранители блоков управления, аккумуляторы, гальванические элементы и другие узлы, замену которых в соответствии с эксплуатационной документацией производит покупатель.

В максимальной степени, допустимой действующим законодательством, PERCo не несет ответственности ни за какие прямые или косвенные убытки Покупателя, включая убытки от потери прибыли, упущенную выгоду, убытки от потери информации, убытки от простоя и т.п., связанные с использованием или невозможностью использования оборудования и программного обеспечения, в том числе из-за возможных ошибок или сбоев в работе программного обеспечения.

В течение гарантийного срока производится бесплатный ремонт изделия на заводе Изготовителя, в сертифицированных сервисных центрах PERCo, перечень которых приведен на сайте компании и в паспортах на изделия.

Предприятие-изготовитель оставляет за собой право отремонтировать неисправное изделие или заменить его на исправное. Срок ремонта определяется Изготовителем при сдаче оборудования в ремонт.

Расходы по транспортировке изделия к месту ремонта и обратно несет Покупатель, если иное не оговорено в договоре на поставку изделия.

Расходы по отправке потребителю из ремонта малогабаритных изделий (до 5 кг) в пределах простого тарифа почты России несет Изготовитель.

В целях сокращения срока ремонта перед отправкой изделия в ремонт на предприятие-изготовитель, Покупателю необходимо проинформировать специалиста Департамента Сервисного Обслуживания PERCo о проблеме, возникшей при эксплуатации изделия и причинах его отправки в ремонт.

При этом необходимо заполнить **бланк рекламации** и отправить его по электронной почте с сайта PERCo или сообщить необходимые данные специалисту Департамента Сервисного Обслуживания PERCo для заполнения им бланка возврата. PERCo оставляет за собой право не принимать в ремонт изделия у Покупателей, не заполнивших бланк рекламации изделия.

**ВЫЕЗД И ОБСЛУЖИВАНИЕ ИЗДЕЛИЙ НА МЕСТЕ УСТАНОВКИ НЕ ВХОДИТ В ГАРАНТИЙНЫЕ ОБЯЗАТЕЛЬСТВА PERCo, И ОСУЩЕСТВЛЯЕТСЯ СПЕЦИАЛИСТАМИ СЕРВИСНЫХ ЦЕНТРОВ ЗА ОТДЕЛЬНУЮ ПЛАТУ.**

За исключением гарантий, указанных выше, PERCo не предоставляет никаких других гарантий относительно совместимости покупаемого изделия с программным обеспечением или изделиями производства других компаний, или гарантий годности для конкретной цели, не предусмотренной эксплуатационной документацией на это изделие.

Гарантией не предусматриваются претензии относительно технических параметров изделий, если они соответствуют указанным предприятием-изготовителем. Наши товары относятся к технически сложным товарам, поэтому PERCo не принимает обратно исправное оборудование, если оно по каким-либо причинам не подошло Покупателю.

Если в результате проведённой изготовителем экспертизы рекламационного изделия дефекты не обнаружатся, то Покупатель должен будет оплатить расходы изготовителя на экспертизу.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

(обязательное)

**СХЕМА ПОДКЛЮЧЕНИЯ ТУРНИКЕТА  
И ДОПОЛНИТЕЛЬНОГО ОБОРУДОВАНИЯ**

Турникет TB01

A1

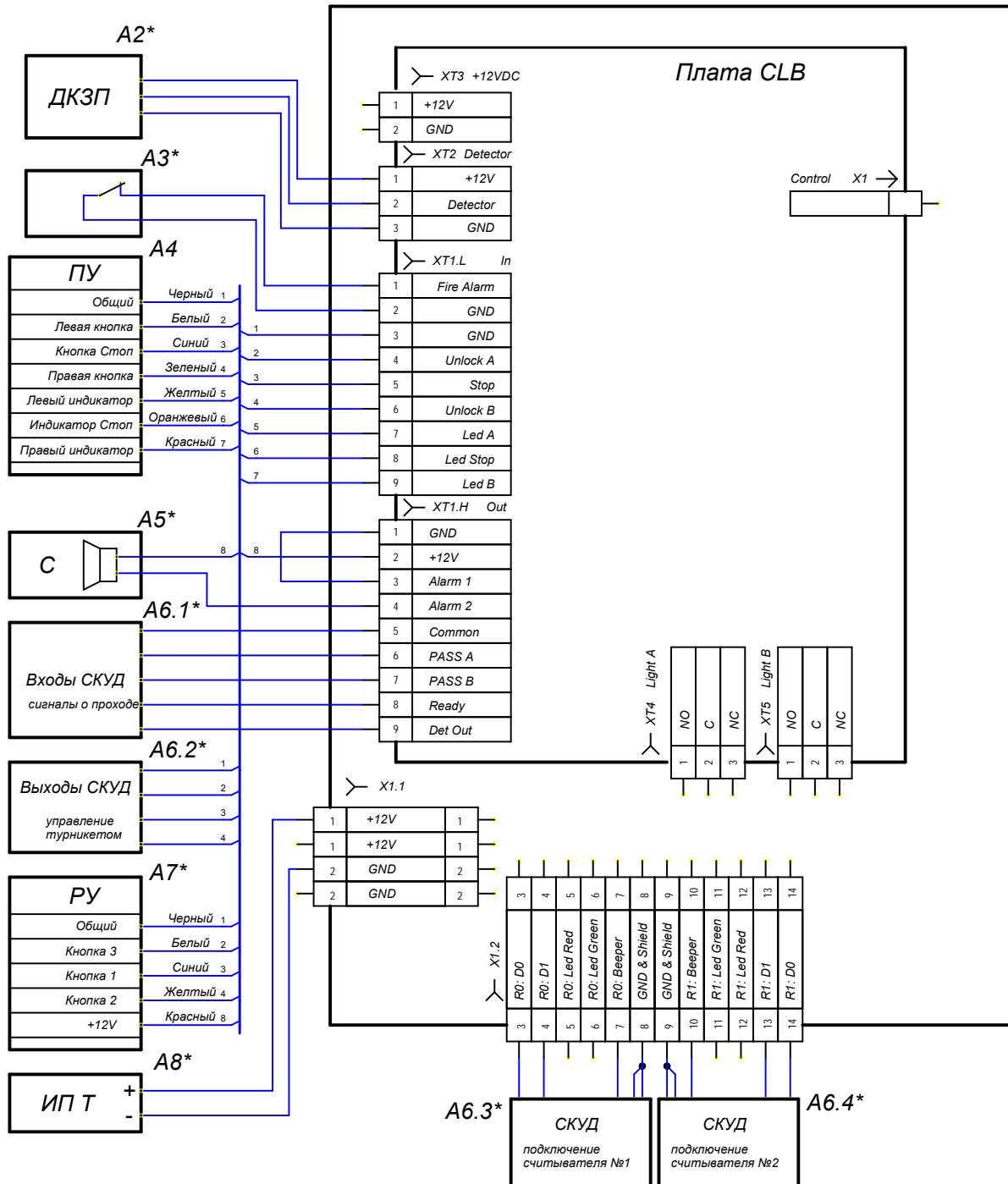


Рисунок А.1 — Схема подключения TB01 и дополнительного оборудования

\* Перечень элементов схемы приведён в таблице А.1.

Таблица А.1

## Перечень элементов схемы подключения ТВ01

Позиционное обозначение	Наименование	Количество, штук	Примечание
A1	Кронштейн с платой CLB и клеммными колодками	1	
A2*	Датчик контроля зоны прохода	1	CLIP-4
A3*	Устройство, подающее команду аварийной разблокировки	1	
A4	Пульт управления	1	
A5*	Сирена	1	
A6*	Система контроля и управления доступом	1	
A7*	Устройство радиоуправления	1	MSRF-4
A8*	Источник питания турникета	1	12 В, 1,5 А
X1.1	Клеммная колодка	1	
X1.2	Клеммная колодка	1	

\* Данное оборудование не входит в стандартный комплект поставки ТВ01

ДКЗП — датчик контроля зоны прохода

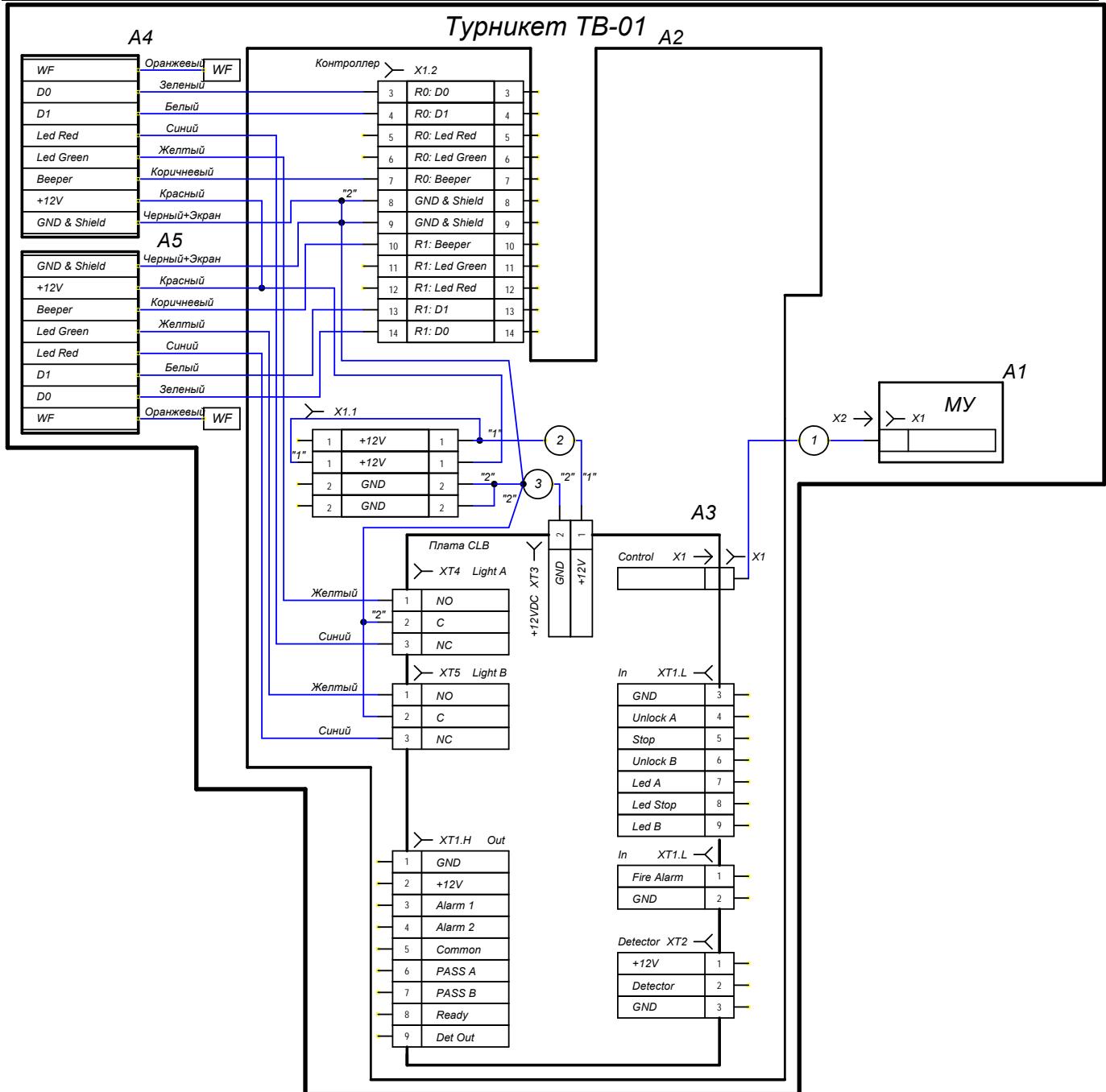
ПУ — пульт управления;

РУ — устройство радиоуправления;

ИП Т — источник питания турникета;

СКУД — система контроля и управления доступом.

# Турникет тумбовый электромеханический PERCo-TB01



**Рисунок А.2 — Схема внутренних соединений ТВ01.**

## Перечень элементов схемы внутренних соединений ТВ01

Позиционное обозначение	Наименование	Количество, штук	Примечание
A1	Механизм управления TTR-06.140.00	1	
A2	Кронштейн с платой CLB и клеммными колодками	1	
A3	Плата PERCo-CLB-110	1	
A4	Крышка ТВС01.150.00 (со считывателем)	1	№1
A5	Крышка ТВС01.150.00 (со считывателем)	1	№2
X1.1	Клеммная колодка	1	
X1.2	Клеммная колодка	1	
1	Кабель турникета TTR-04.1.900.00	1	
2	Кабель ТВ-01.112.00 (питание)	1	
3	Кабель ТВ-01.113.00 (общий провод)	1	

МУ — механизм управления;

.WF - Wiegand-Format - изменения формата выходных данных интерфейса Wiegand.

ПРИЛОЖЕНИЕ Б

(обязательное)

**Алгоритм подачи управляющих сигналов при импульсном режиме управления**

Подачей на контакты клеммной колодки “ХТ1.Л” Unlock A, Stop и Unlock B сигнала низкого уровня относительно контакта GND можно сформировать следующие команды (командой является активный фронт сигнала (переход сигнала из высокого уровня в низкий) на любом из контактов при наличии соответствующих уровней сигнала на других контактах):

**Запрет прохода (закрыт для входа и выхода) -**

активный фронт на контакте Stop при высоком уровне на контактах Unlock A и Unlock B.

По этой команде закрываются оба направления.

**Однократный проход в направлении А (открыт для прохода одного человека в направлении А) -**

активный фронт на контакте Unlock A при высоком уровне на контактах Stop, Unlock B.

По этой команде открывается направление А либо на 5 с, либо до совершения прохода в этом направлении, либо до команды «**Запрет прохода**», а направление В остается без изменений. Команда игнорируется, если в момент её получения направление А находилось в состоянии «**Свободный проход**».

**Однократный проход в направлении В (открыт для прохода одного человека в направлении В) -**

активный фронт на контакте Unlock B при высоком уровне на контактах Stop, Unlock A.

По этой команде открывается направление В либо на 5 с, либо до совершения прохода в этом направлении, либо до команды «**Запрет прохода**», а направление А остается без изменений. Команда игнорируется, если в момент её получения направление В находилось в состоянии «**Свободный проход**».

**Однократный проход в обоих направлениях (открыт для прохода по одному человеку в каждом направлении) -**

активный фронт на контакте Unlock A при низком уровне на контакте Unlock B и высоком уровне на контакте Stop,

или активный фронт на контакте Unlock B при низком уровне на контакте Unlock A и высоком уровне на контакте Stop.

По этой команде открываются оба направления, каждое либо на 5 с, либо до совершения прохода в этом направлении, либо до команды «**Запрет прохода**». Команда игнорируется для того направления, которое в момент её получения находилось в состоянии «**Свободный проход**».

**Свободный проход в направлении А (открыт для свободного прохода в направлении А) -**

активный фронт на контакте Unlock A при низком уровне на контакте Stop и высоком уровне на контакте Unlock B,

или активный фронт на контакте Stop при низком уровне на контакте Unlock A и высоком уровне на контакте Unlock B.

По этой команде открывается направление А до команды «Запрет прохода», а направление В остаётся без изменений.

### **Свободный проход в направлении В (открыт для свободного прохода в направлении В) -**

активный фронт на контакте Unlock B при низком уровне на контакте Stop и высоком уровне на контакте Unlock A,

или активный фронт на контакте Stop при низком уровне на контакте Unlock B и высоком уровне на контакте Unlock A.

По этой команде открывается направление В до команды «Запрет прохода», а направление А остаётся без изменений.

### **Свободный проход (открыт для свободного прохода в двух направлениях) -**

активный фронт на контакте Unlock A при низком уровне на контактах Unlock B, Stop,

или активный фронт на контакте Unlock B при низком уровне на контактах Unlock A, Stop,

или активный фронт на контакте Stop при низком уровне на контактах Unlock A, Unlock B.

По этой команде открываются оба направления до команды «Запрет прохода».

**Примечание —** Для пульта управления:

- активный фронт — нажатие соответствующей кнопки на пульте управления;
- низкий уровень — соответствующая кнопка на пульте управления нажата.
- высокий уровень — соответствующая кнопка на пульте управления не нажата;

ПРИЛОЖЕНИЕ В

(обязательное)

Алгоритм подачи управляющих сигналов при потенциальном режиме управления

**Оба направления закрыты (закрыт для входа и выхода) -**

высокий уровень на контактах Unlock A, Unlock B

или низкий уровень на контакте Stop.

По этой команде закрываются оба направления.

**Направление А открыто (открыт для прохода в направлении А) -**

низкий уровень на контакте Unlock A при высоком уровне на контактах Stop, Unlock B.

По этой команде открывается направление А до снятия сигнала низкого уровня с контакта A, либо до команды «Оба направления закрыты», а направление B остаётся без изменений.

**Направление В открыто (открыт для прохода в направлении В) -**

низкий уровень на контакте Unlock B при высоком уровне на контактах Stop, Unlock A.

По этой команде открывается направление B до снятия сигнала низкого уровня с контакта B, либо до команды «Оба направления закрыты», а направление A остаётся без изменений.

**Оба направления открыты (открыт для прохода в двух направлениях) -**

низкий уровень на контактах Unlock A и Unlock B при высоком уровне на контакте Stop.

По этой команде открываются оба направления до снятия сигнала низкого уровня с одного из контактов A (B), либо до команды «Оба направления закрыты».

**Примечание – Для выходов контроллера СКУД:**

- низкий уровень — контакты выходного реле замкнуты либо выходной транзистор открыт;

- высокий уровень — контакты выходного реле разомкнуты либо выходной транзистор закрыт

## Сервисные центры PERCo ПРИЛОЖЕНИЕ Г (справочное)

**Москва** ООО «АСБ СОТОПС»  
ул. Профсоюзная, д. 128, корп. 3  
Тел.: + 7 495 514-35-84  
Факс: + 7 495 913-30-39  
E-mail: naladka@sotops.ru  
[www.sotops.ru](http://www.sotops.ru)

**Москва** ООО «ГЛОБАЛ АЙ ДИ»  
проезд Серебрякова, д.14,стр. 11  
Тел.: + 7 495 229-45-15  
Факс: + 7 495 229-45-15 доб. 201  
E-mail: spetrenko@global-id.ru  
[www.global-id.ru](http://www.global-id.ru)

**Москва** ЗАО «ЗАЩИТА ИНФОРМАЦИИ»  
ул. Матвеевская, д. 20, стр. 3  
Тел.: + 7 495 921-38-76  
Факс: + 7 495 921-38-76  
E-mail: perco@sinf.ru  
[www.sinf.ru](http://www.sinf.ru)

**Москва** ООО «Компания МЕГАЛИОН»  
Ленинградский пр., 80, корп. 5А, офис 203  
Тел.: + 7 495 799-92-80  
Факс: + 7 495 799-92-81  
E-mail: akim@megalion.ru  
[www.proper.ru](http://www.proper.ru)

**Москва** ООО «Мир доступа»  
Высоковольтный проезд, д.1, стр.49, офис 137  
Тел.: + 7 495 640-50-50  
Факс: + 7 495 640-50-50  
E-mail: serv@mirdostupa.ru  
[www.mirdostupa.ru](http://www.mirdostupa.ru)

**Минск** ИВООО «Просвет»  
ул. Кульман, 2, офис 424  
Тел.: + 375 17 292-35-52  
Факс: + 375 17 292-70-52  
E-mail: prosvet@securit.by  
[www.securit.by](http://www.securit.by)

**Минск** Сфератрэйд ОДО  
ул. Машиностроителей, 29-502  
Тел.: + 375 17 341-50-50  
Факс: + 375 17 341-50-50  
E-mail: support@secur.by  
[www.secur.by](http://www.secur.by)

**Санкт-Петербург** ООО “Компания «ГАРАНТ»  
Аптекарский проспект, д. 2  
Тел.: + 7 812 600-20-60 доб. 252,227  
Факс: + 7 812 600-20-60 доб. 227  
E-mail: marakhovskiy@garantgroup.com  
[www.garantgroup.com](http://www.garantgroup.com)

**Санкт-Петербург** ООО «Интекро»  
ул. Бобруйская, д. 7, лит. «А»  
Тел.: + 7 812 542-57-05  
Факс: + 7 812 542-57-05  
E-mail: egorov\_iv@intekro.ru  
[www.intekro.ru](http://www.intekro.ru)

**Барнаул** ООО НТП «Специальная  
Электроника»  
проезд Полюсный, д.39  
Тел.: + 7 3852 624-777  
Факс: + 7 3852 624-888  
E-mail: service@sp-e.ru  
[www.sp-e.ru](http://www.sp-e.ru)

**Воронеж** ООО «Радомир»  
ул. Свободы, дом 31, лит. А, пом. 1  
Тел.: + 7 473 251-22-25  
Факс: + 7 473 261-19-80  
E-mail: AZimin@radomir.intercon.ru  
[www.rmv.ru](http://www.rmv.ru)

**Воронеж** ООО «ЛЮМИТАР»  
ул. Текстильщиков, д. 2-А, офис 305  
Тел.: + 7 473 251-52-36  
Факс: + 7 473 251-52-36  
E-mail: lumitar@mail.ru  
[www.lumitar.ru](http://www.lumitar.ru)

**Казань** ООО «ФОРЭКС- СБ»  
ул. Минская, 26 А  
Тел.: + 7 843 262-13-57  
Факс: + 7 843 262-17-17  
E-mail: forexsb@mail.ru  
[www.forex-sb.ru](http://www.forex-sb.ru)

**Владивосток** ООО «Акустика Плюс»  
ул. Лазо, д. 26  
Тел.: + 7 4232 20-97-07  
Факс: + 7 4232 20-97-13  
E-mail: dima@acustika.ru  
[www.acustika.ru](http://www.acustika.ru)

**Екатеринбург** ООО «АРМО-Урал Сервис»  
ВИЗ-Бульвар, д. 13/В, оф. 101  
Тел./Факс: + 7 343 372-72-27  
E-mail: serv@armoural.ru

**Екатеринбург** ООО «Активные технологии»  
ул. Бажова, д. 103, оф. 42  
Тел.: + 7 343 221-38-92  
Факс: + 7 343 355-16-28  
E-mail: support@atehn.ru  
[www.atehn.ru](http://www.atehn.ru)

**Екатеринбург** ООО «Новаматика»  
ул. Коминтерна, дом № 16, офис 624  
Тел.: + 7 343 253-89-88  
Факс: + 7 343 253-89-88  
E-mail: sc@novamatica.ru  
[www.novamatica.ru](http://www.novamatica.ru)

**Екатеринбург** ООО «Электровижн»  
ул. Вишневая , д.69, литер Б, офис 317  
Тел.: + 7 343 382-08-42  
Факс: + 7 343 382-08-42  
E-mail: info@electrovision.ru  
[www.electrovision.ru](http://www.electrovision.ru)

**Нижний Новгород** ООО «Эр-Стайл Волга  
интеграция»  
ул. Советская, д. 3  
Тел.: + 7 831 246-35-17  
Факс: + 7 831 246-16-22  
E-mail: perco@r-style.nnov.ru  
[www.r-style.nnov.ru](http://www.r-style.nnov.ru)

**Одесса** ООО "Агентство  
информационной безопасности «Юго-Запад» "  
ул. Палубная, 9/3  
Тел./Факс:  
E-mail: www.sw.odessa.ua  
[www.sw.odessa.ua](http://www.sw.odessa.ua)

**Пермь** ООО «Гардиан»  
ул.25 Октября, 72  
Тел.: + 7 342 260-97-03  
Факс: + 7 342 260-97-00 доб.116  
E-mail: perco@grdn.ru  
[www.grdn.ru](http://www.grdn.ru)

**Ростов-на-Дону** ООО «Эр-Стайл Юг»  
ул.Ленина, 118-а  
Тел.: + 7 863 293-90-94  
Факс: + 7 863 293-02-48  
E-mail: perco@r-style.donpac.ru  
[www.r-style.donpac.ru](http://www.r-style.donpac.ru)

**Тольятти** ООО «Юнит»  
ул. Юбилейная, 31- Е  
оф. 705  
Тел.: + 7 8482 42-02-41  
Факс: + 7 8482 70-65-46  
E-mail: perco@unitcom.ru  
[www.unitcom.ru](http://www.unitcom.ru)

**Тюмень** ЧП «Системные коммуникации»  
ул. Северная, 3/2  
Тел.: + 7 3452 46-13-65  
Факс: + 7 3452 50-91-24  
E-mail: tmnperco@tmk-pilot.ru  
[www.tmk-pilot.ru](http://www.tmk-pilot.ru)

**Киев** ООО ТМК «ПИЛОТ»  
ул. Лятошинского, 12, к. 65  
Тел.: + 380 44 331-82-21  
Факс: + 380 44 331-81-66  
E-mail: info@systcom.com.ua  
[www.systcom.com.ua](http://www.systcom.com.ua)

**Челябинск** ООО «УРАЛ-системы  
безопасности»  
ул. Каслинская, 30  
Тел.: + 7 351 729-99-77  
Факс: + 7 351 729-99-77  
E-mail: service@ural-sb.ru  
[www.ural-sb.ru](http://www.ural-sb.ru)

**Караганда** ТОО «Hi-Tec Security Systems»  
бульвар Мира, 19  
Тел.: + 7 7212 50-03-49  
Факс: + 7 7212 56-16-99  
E-mail: service@htss.kz  
[www.htss.kz](http://www.htss.kz)



## **ООО «Завод ПЭРКо»**

Тел.: (812) 329-89-24, 329-89-25  
Факс: (812) 292-36-08

Юридический адрес:  
180600, г. Псков, ул. Леона Поземского, 123 В

### **Техническая поддержка:**

Тел./факс: (812) 321-61-55, 292-36-05

- |                           |  |
|---------------------------|--|
| <b>system@perco.ru</b>    | – по вопросам обслуживания электроники систем безопасности   |
| <b>turnstile@perco.ru</b> | – по вопросам обслуживания турникетов, ограждений            |
| <b>locks@perco.ru</b>     | – по вопросам обслуживания замков                            |
| <b>soft@perco.ru</b>      | – по вопросам технической поддержки программного обеспечения |

**[www.perco.ru](http://www.perco.ru)**

Утв. 09.12.2011  
Кор. 27.02.2012  
Отп. 27.02.2012



[www.perco.ru](http://www.perco.ru)